



Description fonctions et interfaces

Table des matières

1	À pro	opos de ce document					
	1.1	Destination et validité du document	5				
	1.2	Documents valables	5				
	1.3	Indications dans ce manuel	5				
	1.4	Avertissements dans ce manuel	6				
2	Fonc	tionnement général	7				
	2.1	Time of Flight (temps de vol ou propagation)	7				
3	Intorf	faces	8				
•	3.1	IO-Link					
	3.2	qTeach					
4	Donn	nées de processus	10				
5	Fonc	tions d'exploitation	12				
	5.1	System Commands	12				
	5.2	Measurement Values					
		5.2.1 Switch Counts					
	5.3	MDC Configuration					
		5.3.2 Source MDC					
	5.4	Configuration SSC1	14				
		5.4.1 Filtre à temps	15				
	5.5	Configuration SSC2					
		5.5.1 Filtre à temps					
	5.6	Configuration du SSC4					
	5.7	Hystérésis					
	-		23				
	5.0	5.8.1 Décalage du point d'apprentissage					
		5.8.2 Apprentissage de la valeur unique					
		5.8.3 Teach Two Value (seul OT300.GL)					
	- 0	5.8.4 Apprentissage dynamique					
	5.9	Signal Processing					
	5.10	Réglages de la température					
	5.11	Input/Output Settings	32				
	5.12	Interface utilisateur locale	36				
		5.12.1 Local Teach Mode					
		5.12.2 qTeach Verrouillage					
	E 40	5.12.3 Mode LED					
		Valeur de la qualité					
	5.14	Device Access Locks	39				

	5.15	Parame	ètres par déf	faut	40			
6	Fonc	tions de	diagnostic	2	43			
	6.1	Tempé	rature de l'ap	ppareil	43			
	6.2	Heures	de fonction	nement	43			
	6.3							
	6.4	ŭ						
	6.5	Identific	cation		47			
7	Anne	exe			48			
	7.1	IO-Link			48			
		7.1.1	PDI		48			
		7.1.2	PDO		48			
		7.1.3	Identificati	on	49			
		7.1.4	Paramètre	es	50			
			7.1.4.1	Commande du système	50			
			7.1.4.2	Measurement Values	50			
			7.1.4.2.1	SwitchCounts	50			
			7.1.4.3	MDC Configuration	51			
			7.1.4.4	Configuration SSCx	52			
			7.1.4.5	Teach	55			
			7.1.4.6	Signal Processing	58			
			7.1.4.7	Réglages de la température	59			
			7.1.4.8	Input/Output Settings	59			
			7.1.4.9	Local User Interface	60			
			7.1.4.10	Paramètres de qualité	61			
			7.1.4.11	Device Access Locks	61			
		7.1.5	Diagnosis		62			
			7.1.5.1	Device Status	62			
			7.1.5.2	Device Temperature	62			
			7.1.5.3	Power Supply	63			
			7.1.5.4	Operation Time	63			
			7.1.5.5	Histogram	64			
	7.2	qTeach) ®		66			
		7.2.1	Apercu du	niveau d'apprentissage	66			

Liste des illustrations Baumer

Liste des illustrations

Fig. 1	Architecture IO-Link	8
Fig. 2	Response Delay	15
Fig. 3	Release Delay	16
Fig. 4	Minimum Pulse Duration	17
Fig. 5	Comportement SSC4/compteur : Single Point ou Window, réinitialisation automatique activée ou désactivée	21
Fig. 6	Hystérésis en mode fenêtre	22
Fig. 7	Chaîne de traitement des signaux (représentation schématique)	30
Fig. 8	Schéma de principe d'une sortie de commutation PNP	32
Fig. 9	Schéma de principe d'une sortie de commutation NPN	32
Fig. 10	Schéma de principe d'une sortie de commutation push-pull	32
Fig. 11	Histogramme de la température de l'appareil (Durée de vie), exemple	45

1 À propos de ce document

1.1 Destination et validité du document

Ce document permet de paramétrer le capteur de manière sûre et efficace. Le manuel décrit les fonctions et a pour but d'aider à l'installation et à l'utilisation du capteur.

Les illustrations sont présentées à titre d'exemple. Baumer se réserve le droit de procéder à des modifications à tout moment. Le manuel est un document complémentaire à la documentation existante sur le produit.

1.2 Documents valables

- Téléchargement sous www.baumer.com:
 - Description fonctionnelle et d'interface
 - IODD
 - Fiche technique
 - Déclaration de conformité UE
- En tant qu'annexe du produit :
 - Guide rapide
 - En tant qu'annexe du produit : Informations générales (11042373)

1.3 Indications dans ce manuel

Désignation	Utilisation	Exemple	
Élément de dialogue	Identifie les éléments de dialogue.	Cliquez sur le bouton OK.	
Noms	Identifie les noms des produits, des fichiers, etc.	Internet Explorer n'est pris en charge dans aucune version.	
Code	Identifie les données saisies.	Saisissez l'adresse IP suivante : 192.168.0.250	

1.4 Avertissements dans ce manuel

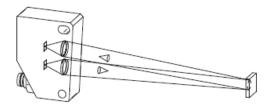
Les avertissements attirent l'attention sur les risques de blessures ou de dommages matériels. Les avertissements contenus dans ce manuel sont marqués par différents niveaux de danger :

Symbole	Mention d'avertissemen t	Explication
	DANGER	Indique un danger immédiat avec un risque élevé qui entraînera la mort ou des blessures corporelles graves s'il n'est pas évité.
	AVERTISSE- MENT	Indique un danger possible avec un risque moyen, qui peut entraîner la mort ou des blessures corporelles (graves) s'il n'est pas évité.
	ATTENTION	Indique un danger à faible risque qui pourrait entraîner des bles- sures corporelles mineures ou modérées s'il n'est pas évité.
	AVIS	Indique un avertissement de dommages matériels.
-``_	INFORMATION	Indique les informations pratiques et les conseils qui permettent une utilisation optimale de l'équipement.

2 Fonctionnement général

2.1 Time of Flight (temps de vol ou propagation)

Mesurer le temps de vol est un principe de mesure de distance indirecte en mesurant le temps du vol d'un signal écoulé pour couvrir la distance de mesure. En pratique, cela signifie qu'un émetteur envoie un paquet de signaux qui est réfléchi par l'objet et revient au récepteur. Le détecteur évalue le temps de propagation et/ou le décalage de phase et convertit ces valeurs en une distance.



Cette technologie permet la détection précise et fiable des objets à grande distance.

3 | Interfaces Baumer

3 Interfaces

Cette section décrit les interfaces qui permettent de communiquer avec le capteur.

3.1 IO-Link

IO-Link permet une communication numérique bidirectionnelle point à point indépendante du fabricant. Pour ce faire, les actionneurs ou capteurs sont connectés à un Master IO-Link via des câbles enfichables standardisés à 3 fils.

L'interface IO-Link permet de paramétrer les fonctions du capteur. De plus, les données de mesure et les informations générées par les fonctions des capteurs sont transmises numériquement à la commande de machine (API) avec les informations d'état sous forme de données de processus. Avec d'autres informations supplémentaires sur l'état de la machine, les processus peuvent être surveillés et optimisés en permanence.

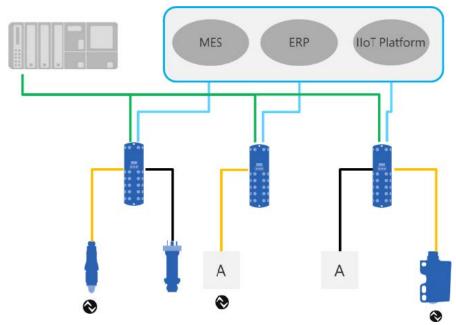


Fig. 1: Architecture IO-Link

Avec le Master IO-Link, qui regroupe plusieurs capteurs, la connexion à la commande de machine s'effectue via le système de bus de terrain correspondant, c'est ce que l'on appelle la communication Operational Technology (communication OT). De plus, une autre connexion basée sur Ethernet (par ex. via OPC UA ou MQTT) du Master IO-Link permet une communication directe entre le capteur et les systèmes informatiques (communication informatique).

La communication entre le Device et le Master IO-Link peut être de deux types.

Communication cyclique :

Transmission en temps réel - Ces données et informations (données de processus) servent à la commande du processus dans le système d'automatisation.

Communication acyclique :

Communication non sensible au facteur temps pour la transmission d'informations supplémentaires ou pour le paramétrage du capteur.

Baumer Interfaces | 3

Afin de pouvoir aborder correctement aussi bien les fonctions du capteur que les informations supplémentaires, l'interface IO-Link est décrite par une IODD (IO Device Description). L'IODD est disponible sur la page web du capteur, dans la section Downloads. La communication numérique avec le capteur, les données supplémentaires et la possibilité de communiquer directement entre le capteur et le monde informatique font d'IO-Link un élément fondamental de la Smart Factory.



INFORMATION

Pour l'évaluation, le paramétrage et l'utilisation des capteurs IO-Link, Baumer fournit aussi bien un IO-Link USB-C Master que la Baumer Sensor Suite. Le IO-Link USB-C Master permet aux périphériques IO-Link de communiquer avec l'ordinateur sans alimentation externe. La Baumer Sensor Suite est un outil informatique qui permet de comprendre et d'utiliser les appareils IO-Link et de visualiser les fonctions des capteurs de tous les fabricants. Cela permet d'effectuer des opérations d'ingénierie aussi bien à partir du poste de travail que directement sur la machine. Pour de plus amples informations, consulter baumer.com/bss.

3.2 qTeach

Le procédé *qTeach* de Baumer vous permet de paramétrer certaines fonctions du capteur. Le paramétrage au moyen de *qTeach* s'effectue à l'aide d'un outil ferromagnétique que l'on tient contre le champ d'apprentissage marqué sur le capteur.

Pendant que vous réglez les paramètres, vous recevez un feedback visuel grâce à la LED intégrée du capteur.

Le paramétrage via *qTeach* est activé dans les réglages d'usine et peut être désactivé via IO-Link.



INFORMATION

Le paramétrage est possible dans les 5 premières min après le raccordement du capteur à l'alimentation électrique. Ensuite, *qTeach* est bloqué. Si *qTeach* est activé pendant les 5 premières minutes, *qTeach* reste actif pendant 5 minutes supplémentaires. Cette heure peut être modifiée via IO-Link.

4 Données de processus

Si le capteur se trouve en mode de communication IO-Link, les données de processus sont échangées cycliquement entre le Master IO-Link et le capteur (capteur<>Master IO-Link). Le Master IO-Link ne doit pas demander explicitement ces données de processus.

Vous trouverez des informations détaillées sur les indications ci-dessous au chapitre *Annexe* [48].

Process Data In (PDI - Distance)

PDI est une chaîne de 32 bits et est structurée conformément à Smart Sensor Profile Definition *PDI32.INT16_INT8*.

Bit	Fonction	Description		
0	SSC1	Switching Signal Channel 1 (distance)		
1	SSC2	Switching Signal Channel 2 (distance)		
2	Quality	Ce bit donne des informations sur la qualité du faisceau lumineux réfléchi par l'objet.		
		 Bit 2 = 0: Le capteur dispose d'un signal suffisant pour détecter un objet de manière fiable. 		
		 Bit 2 = 1: La réflexion détectée par le capteur est critique, il est recommandé de vérifier le capteur dans la machine. Le capteur est peut-être mal aligné ou encrassé. 		
3	Alarm	Le bit d'alarme indique qu'un problème a été détecté dans la configuration ou le fonctionnement du capteur.		
		 Bit 3 = 0: Le capteur fonctionne normalement. 		
		 Bit 3 = 1: Un problème a été détecté dans la configuration ou le fonctionnement du capteur. 		
4	_	_		
5	SSC4	Switching Signal Channel 4 (Compteur)		
		En configurant SSC4, il est possible de mettre en place un si- gnal binaire par rapport au nombre de commutations de SSC1 ou SSC2. Une réinitialisation automatique et un filtre temporel sont inclus pour créer un compteur capable de compter des tailles de lot sans besoin de programmer un lo- giciel sur l'API.		
6 15	_	_		
16 32	Measurement Data Channel (MDC)	Ce canal permet de lire la valeur de distance ou le nombre de commutateurs de SSC1, 2, 3 ou 4 sous forme de valeur entière de 16 bits.		

Tab. 1: Process Data In

Process Data Out (PDO)

Ces données sont envoyées cycliquement du Master IO-Link au capteur.

Bit	Fonction	Description
0	Disable Laser	La modification de ce bit désactive le laser. Cela permet d'éteindre le laser sans désactiver l'électronique. Le capteur ne donnera aucune valeur de mesure ou de commutation. Cela peut être utile pour effectuer des mesures séquentielles à l'aide de capteurs voisins. Cette commande peut provoquer une brève interruption de la communication.
1	Find Me	Signalisation, par exemple par des LED clignotantes sur le capteur pour localiser et identifier physiquement un capteur dans une machine ou une installation.

Tab. 2: Process Data Out

5 Fonctions d'exploitation

5.1 System Commands

Il est possible d'utiliser différentes commandes système pour s'adresser directement au capteur.

Vous trouverez des informations détaillées sur les indications ci-dessous au chapitre *Annexe* [> 48].

Accès IO-Link: System Commands

Name	Index	Subindex	Description
Device Reset (System	2	_	Write value 128 to System Command.
Command)			A warm start is triggered and the device is set to an initial state. Communication is interrupted by the device and then resumed by the master.
Application Reset (System	2	_	Write value 129 to System Command.
Command)			The parameters of the technology-specific application are set to default values. The identification parameters remain unchanged. An upload to the data memory of the master is carried out if this is activated in the port configuration of the master.
Restore Factory Settings	2	_	Write value 130 to System Command.
(System Command)			The device parameters are reset to the factory settings.
			Note: A download of the data memory can be carried out the next time the device is switched on and overwrite the factory settings!
Back-to-box (System Com-	2	_	Write value 131 to System Command.
mand)			The device parameters are set to the factory default values. Communication is blocked until the next switch-on process.
			Note: Disconnect the device directly from the master connection.
Alignment Assistance (Bau-	1000	_	Write value 255 to Baumer Command.
mer Command)			Activate alignment assistance (increased laser brightness).

5.2 Measurement Values

Cette fonction permet d'éditer les valeurs de mesure/compteur actuelles.

Vous trouverez des informations détaillées sur les indications ci-dessous au chapitre *Annexe* [> 48].

Accès IO-Link: Measurement Values

Name	Index	Subindex	Description
Distance	88	1	Returns the measured distance.
Counter Value	88	11	Returns the current counter value.

5.2.1 Switch Counts

Cette fonction est pour la remise à zéro des individuelles sorties compteuses du détecteur.

Accès IO-Link: Switch Counts Reset

Name	Index	Subindex	Description
SSC1 Switch Counts Reset	1000	_	Write value 12 to Baumer Commands.
(Baumer Commands)			Reset the SSC1 counter.
SSC2 Switch Counts Reset	1000	_	Write value 13 to Baumer Commands.
(Baumer Commands)			Reset the SSC2 counter.
SSC4 Switch Counts Reset	1000	_	Write value 15 to Baumer Commands.
(Baumer Commands)			Reset the SSC4 counter.

5.3 MDC Configuration

5.3.1 Descripteur MDC

Cette fonction permet de lire les limites de la plage de mesure de la source MDC définie. Si le capteur détecte des valeurs en dehors de cette plage, il signale une erreur *Out of range* (32760).

Vous trouverez des informations détaillées sur les indications ci-dessous au chapitre *Annexe* [> 48].

Accès IO-Link: source MDC

Name	Index	Subindex	Description
Lower Limit	16512	1	Lower value of displayable process value range.
Upper Limit	16512	2	Upper value of displayable process value range.
Unit Code	16512	3	Unit code of the selected process value.
Scale	16512	4	Scale exponent x (10 ^x) of the selected process value.

5.3.2 Source MDC

Cette fonction permet de définir la valeur mesurée qui sera mappée sur le canal MDC et qui sera ainsi disponible via le chemin de données de processus **Process Data In (PDI)** et communiquée cycliquement. À la sélection de SSC1, SSC2 ou SSC4, le nombre de commutateurs reconnus par le canal est affiché.

Vous trouverez des informations détaillées sur les indications ci-dessous au chapitre *Annexe* [* 48].

Accès IO-Link: source MDC

Name	Index	Subindex	Description
Source	83	1	Possible values:
			Distance
			Frequency
			SSC1 Switch Counter
			SSC2 Switch Counter
			SSC4 Switch Counter

5.4 Configuration SSC1

Cette fonction permet de définir le point de commutation 1 du capteur. Des valeurs comprises entre 450 et 2600 mm peuvent être indiquées à cet égard. Si le point de commutation 1 fixé est atteint, le capteur commute.

Vous trouverez des informations détaillées sur les indications ci-dessous au chapitre *Annexe* [** 48].

Paramètres Config

Définit la logique de commutation pour le point de commutation 1. On distingue ici la logique, le mode et l'hystérésis.

- Logique : définit si la sortie est active ou inactive lorsque le point de commutation est atteint
- Mode : Définit le mode de la sortie. On distingue les "Single Point" et les "Deactivated"
- Hystérésis : définit l'hystérésis de la sortie.

Accès IO-Link: SSC1 Configuration

Name	Index	Subindex	Description	
Setpoints				
SP1	60	1	Defines the setpoint 1 value for the switching signal channel.	
SP2	60	2	Defines the setpoint 2 value for the switching signal channel.	
Config				
Logic	61	1	Defines the logical representation of the switching signal SSC in the process data.	
			0: High active	
			1: Low active	

Name	Index	Subindex	Description
Mode	61	2	Defines the evaluation mode for the switching signal SSC.
			0: Deactivated
			1: Single point
			2: Window
			3: Two point

5.4.1 Filtre à temps

Cette fonction détermine s'il y a un retard à la libération de la sortie 1 (Release Delay) ou à la réponse de la sortie 1 (Response Delay). En outre, les paramètres *Minimal Pulse Duration* et *Minimal Pulse Duration Mode* permettent de régler la durée de l'impulsion ainsi que son comportement.

Response Delay

Response Delay indique le temps pendant lequel la valeur mesurée doit se trouver au-dessus (mode Single Point) ou à l'intérieur (mode Window) des points de commutation du SSC correspondant jusqu'à ce que son état devienne actif (ou inactif en cas de logique inversée).

Possibilités d'utilisation :

- Pour éviter la détection de petites crêtes/commutations erronées dues à des changements de structure de l'arrière-plan ou autres.
- Pour éviter les commutations erronées en cas de dysfonctionnement connu, par ex. la roue d'un mélangeur.
- Pour éviter les rebonds.
- Pour optimiser le timing d'exécution d'un actionneur en aval déclenché par la sortie du capteur.

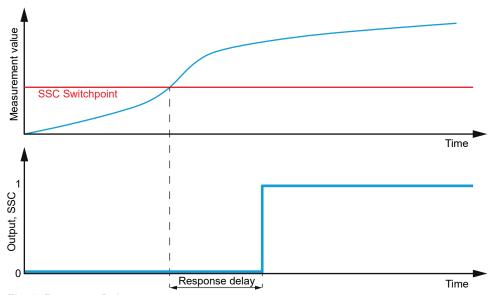


Fig. 2: Response Delay

Release Delay

Release Delay indique le temps pendant lequel la valeur mesurée doit se trouver en dessous (mode Single Point) ou en dehors (mode Window) des points de commutation du SSC correspondant jusqu'à ce que son état devienne inactif (ou actif en cas de logique inversée).

Possibilités d'utilisation :

- Pour éviter les commutations erronées en cas d'objet ne pouvant pas être détecté de manière stable à 100 % sur toute la longueur.
- Pour supprimer les pertes de signal courtes dues à des perturbations connues, par ex. la roue d'un mélangeur.
- Pour éviter les rebonds.
- Pour optimiser le timing d'exécution d'un actionneur en aval déclenché par la sortie du capteur.

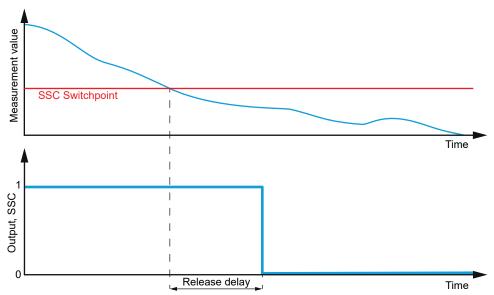


Fig. 3: Release Delay

Minimum Pulse Duration

Minimum Pulse Duration définit le temps minimal pendant lequel le signal de commutation du SSC concerné reste actif ou inactif après le changement de son état.

Possibilités d'utilisation :

- Pour adapter le timing du capteur à un API plus lent.
- Pour éviter les rebonds.
- Pour éviter les impulsions erronées dues à la brève défaillance d'un signal correct.
- Pour rectifier l'horloge / la cadence.

Minimum Pulse Duration peut être appliquée :

- aux deux pentes / active et inactive
- à la pente positive / active (ou inactive, si la logique est inversée)
- à la pente négative / inactive (ou active, si la logique est inversée)

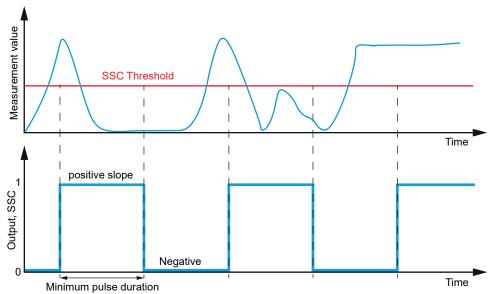


Fig. 4: Minimum Pulse Duration

Vous trouverez des informations détaillées sur les indications ci-dessous au chapitre *Annexe* [> 48].

Accès IO-Link: Timefilter

Name	Index	Subindex	Description
Release Delay	Release Delay 120 2	2	Sets the release delay time for SSC1.
			0 to 60.000 ms
Response Delay	121	2	Sets the response delay time for SSC1.
			0 to 60.000 ms
Minimum Pulse Duration	Minimum Pulse Duration 122 2	2	Sets the minimum pulse duration for SSC1.
			0 to 60.000 ms
Minimum Pulse Duration	122	3	Selects the slope mode.
Mode			 Both Slopes: Positive and negative slopes are extended
		 Positive Slope: Only positive slopes are extended 	
			 Negative Slope: Only negative pulses are extended

5.5 Configuration SSC2

Cette fonction permet de définir le point de commutation 2 du capteur. Des valeurs comprises entre 450 et 2600 mm peuvent être indiquées à cet égard. Lorsque le point de commutation 2 défini est atteint, le capteur commute.

Paramètres Config

Définit la logique de commutation pour le point de commutation 2. On distingue ici la logique, le mode et l'hystérésis.

- Logique : définit si la sortie est active ou inactive lorsque le point de commutation est atteint
- Mode : Définit le mode de la sortie. On distingue les "Single Point" et les "Deactivated"
- Hystérésis : définit l'hystérésis de la sortie.

Accès IO-Link: SSC2 Configuration

Name	Index	Subindex	Description	
Setpoints				
SP1	62	1	Defines the setpoint 1 value for the switching signal channel.	
SP2	62	2	Defines the setpoint 2 value for the switching signal channel.	
Config				
Logic	63	1	Defines the logical representation of the switching signal SSC in the process data. • 0: High active • 1: Low active	
Mode	63	2	Defines the evaluation mode for the switching signal SSC. • 0: Deactivated • 1: Single point • 2: Window • 3: Two point	

5.5.1 Filtre à temps

Cette fonction détermine s'il y a un retard à la libération de la sortie 2 (Release Delay) ou à la réponse de la sortie 2 (Response Delay). En outre, les paramètres *Minimal Pulse Duration* et *Minimal Pulse Duration Mode* permettent de régler la durée de l'impulsion ainsi que son comportement.

Vous trouverez des informations détaillées sur les indications ci-dessous au chapitre *Annexe* [> 48].

Accès IO-Link: Timefilter

Name	Index	Subindex	Description
Release Delay 120 12	12	Sets the release delay time for SSC2.	
			0 to 60.000 ms
Response Delay	121	12	Sets the response delay time for SSC2.
			0 to 60.000 ms
Minimum Pulse Duration	Minimum Pulse Duration 122 12	12	Sets the minimum pulse duration for SSC2.
			0 to 60.000 ms
Minimum Pulse Duration	122	13	Selects the slope mode.
Mode			 Both Slopes: Positive and negative slopes are extended
			 Positive Slope: Only positive slopes are extended
			 Negative Slope: Only negative pulses are extended

5.6 Configuration du SSC4

Pour chaque SSC, un compteur de commutation est implémenté, qui peut être utilisé comme valeur de mesure ou pour le diagnostic. Le nombre de comptages de chaque canal peut aussi être mappé sur le canal de données de mesure (MDC) en réglant la source MDC.

Le compteur est déclenché par le flanc positif du SSC correspondant. Lors de la mise sous tension du capteur, le compteur associé au SSC4 est automatiquement remis à zéro, même si le SSC4 est désactivé.

Paramètres Config

La configuration de SSC4 permet aussi de mettre en place un signal binaire en rapport avec le nombre de commutations de SSC1 ou SSC2.

La réinitialisation automatique et le filtre temporel sont mis en œuvre afin de pouvoir créer un compteur (par ex. pour compter des tailles de lot sans programmation API).

SSC4 offre les mêmes fonctions que SSC1 et SSC2 (basées sur la mesure de la distance), y compris les filtres temporels. Exception :

- Pas de réglages de l'hystérésis, car il y a uniquement des comptages incrémentiels.
- Les paramètres supplémentaires source SSC4 et réinitialisation automatique SSC4 peuvent être réglés.

Vous trouverez des informations détaillées sur les indications ci-dessous au chapitre *Annexe* [48].

Accès IO-Link: SSC4 Configuration

Name	Index	Subindex	Description
Setpoints.SSC4 Param SP1	16386	1	Set the number of counts at which the SSC is set to active (or inactive if inverted)
Setpoints.SSC4 Param SP2	16386	2	Set the number of counts at at which the SSC is set to inactive (or active if inverted).
			This parameter is only active if SSC is set to window mode.
SSC4 Config.Logic	16387	1	Changes the Logic from NO to NC.
SSC4 Config.Mode	16387	2	Selection of the switching mode: Single Point
			• Window
SSC4 Config.Selection	85	31	Selection of source for counter function: SSC1 Switch Counter SSC2 Switch Counter
SSC4 Config.Auto Reset	85	32	Autoreset of switch counter if given switch counts are reached. If autoreset is switched from disabled to enabled, the selected switch counter source is automatically being reset to zero.

5.6.1 Filtre de temps

En activant SSC4 Config.Auto Reset, on peut créer un compteur de lot individuel sans aucune remise manuelle. Les filtres temporels tels que le délai de réponse peuvent contribuer à optimiser le moment d'exécution d'un actionneur en aval.

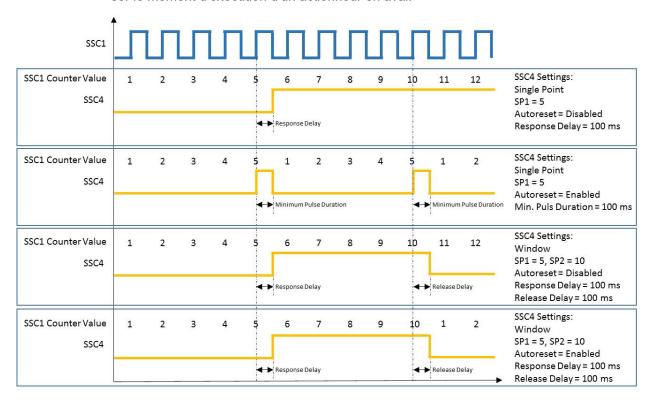


Fig. 5: Comportement SSC4/compteur : Single Point ou Window, réinitialisation automatique activée ou désactivée

Vous trouverez des informations détaillées sur les indications ci-dessous au chapitre *Annexe* [> 48].

Accès IO-Link: Timefilter

Name	Index	Subindex	Description
Response Delay.SSC4	121	32	Sets the response delay time for SSC4.
Time			0 to 60.000 ms
Release Delay.SSC4 Time	120	32	Sets the release delay time for SSC4.
			0 to 60.000 ms
Minimum Pulse Dura-	122	32	Sets the minimum pulse duration for SSC4.
tion.SSC4 Time			0 to 60.000 ms
Minimum Pulse Dura-	122	33	Selects the slope mode.
tion.SSC4 Mode			Both Slopes
			Positive Slope
			Negative Slope

5.7 Hystérésis

La fonction *hystérésis* empêche une commutation non souhaitée de la sortie de commutation. La valeur paramétrée de l'hystérésis est la différence de distance entre les points où la sortie de commutation est activée et désactivée. Baumer recommande de toujours ajuster l'hystérésis sur une valeur différente de 0.

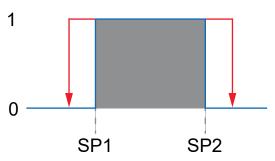


Fig. 6: Hystérésis en mode fenêtre

Le paramètre suivant peut être réglé pour la fonction Hystérésis :

 Hystérésis: [-33 333 ... 33 000] Une valeur d'hystérésis positive correspond à une hystérésis alignée en dehors de la fenêtre.

Exemple

Point de commutation minimal (SP1): 20 %

Point de commutation maximal (SP2) : 60 %

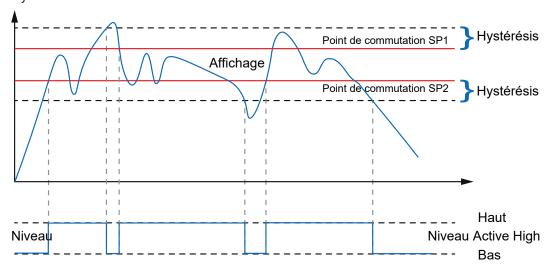
Hystérésis: 2 %

Si la distance mesurée est comprise entre 20 % et 60 %, la sortie de commutation est active. Si l'écart passe de 20 % à 19 %, la sortie de commutation reste active en raison de l'hystérésis. Toutefois, dès que le niveau mesuré descend en dessous de 18 % ou monte au-dessus de 62 %, la sortie de commutation est désactivée.

Toutefois, lorsque le niveau change à nouveau, il ne redevient actif qu'entre 20 % et 60 % (point de commutation paramétré).

Comportement de la sortie de commutation





Vous trouverez des informations détaillées sur les indications ci-dessous au chapitre *Annexe* /> 48/.

Accès IO-Link: hystérésis

Name	Index	Subindex	Description		
SSC1 Configuration	SSC1 Configuration				
Hyst	61	3	Define the hysteresis value of the switch window limits. A higher hysteresis can help to increase stability in critical applications.		
SSC1 Alignment	69	5	Set hysteresis alignment.		
			1: Left Aligned		
			2: Center Aligned		
			3: Right Aligned		
SSC2 Configuration					
Hyst	63	3	Define the hysteresis value of the switch window limits. A higher hysteresis can help to increase stability in critical applications.		
SSC2 Alignment	69	15	Set hysteresis alignment.		
			1: Left Aligned		
			2: Center Aligned		
			3: Right Aligned		

Voir aussi

Annexe [▶ 48]

5.8 Apprentissage

Les commandes d'apprentissage permettent d'ajuster le point de commutation 1 et le point de commutation 2 (SP1 et SP2). Cela permet de compenser facilement les écarts individuels (par ex. les tolérances mécaniques et les tolérances de montage).

Il y a des différentes manières d'apprentissage. Les apprentissages accessibles dépendent du détecteur utilisé :

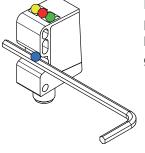
Fonction Teach	OT300.GL	OT300.SL
Teach Point Offset	X	X
Teach Single Value	X	X
Teach Two Value	X	_
Teach Dynamic	X	X
Teach Analog	_	_



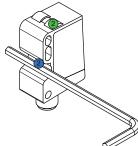
INFORMATION

En tenant un outil ferromagnétique contre le champs d'apprentissage pour 1 s, toutes les LED s'allument (outil a été reconnu).

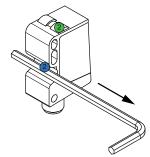
Accès Teach (niveau 1): 1-point Teach



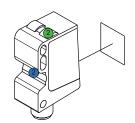
Maintenir un outil ferromagnétique pendant 2 s contre le champs d'apprentissage. Dès que le détecteur a identifie l'outil, toutes les LED s'allument. Après 2 secondes, les LED bleue et verte commencent à clignoter.



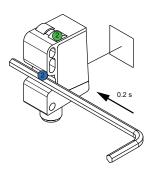
Les LED bleues et vertes clignotent.



Retirez l'outil du champ d'apprentissage.



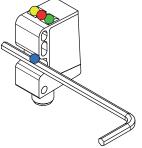
Placez l'objet de mesure à la position vous voulez définir comme point de commutation SP1.



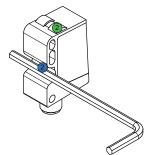
Touchez brièvement le champ d'apprentissage avec l'outil.

- Apprentissage réussi : les LEDs s'éteignent et le capteur revient à son état de fonctionnement habituel (LED verte allumée, autres LEDs selon état de commutation).
- Apprentissage non réussi: toutes les LEDs clignotent rapidement pendant 8 s (8 Hz).

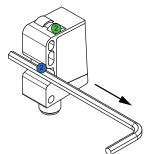
Accès au apprentissage (niveau 2) : Window Mode/ champ de mesure analogique



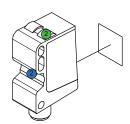
Maintenir un outil ferromagnétique pendant 4 s contre le champs d'apprentissage. Dès que le détecteur a identifie l'outil, toutes les LED s'allument. Après 2 secondes, les LED bleue et verte commencent à clignoter.



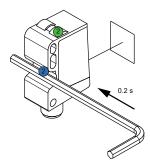
Les LED bleues et vertes clignotent.



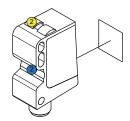
Retirez l'outil du champ d'apprentissage.



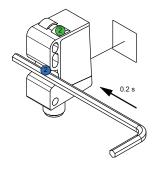
Placez l'objet à mesurer sur la position vous voulez définir comme point de commutation SP1/ la position pour démarrer la mesure.



Touchez brièvement le champ d'apprentissage avec l'outil.



Placez l'objet à mesurer sur la position vous voulez définir comme point de commutation SP2/la position à arrêter la mesure.



Touchez brièvement le champ d'apprentissage avec l'outil.

- Apprentissage réussi : le détecteur a été réinitialisé le paramétrage par défaut. Les LED s'éteignent et le détecter revient à son état de fonctionnement standard (LED verte allumée, autres LED en fonction selon l'état de commutation).
- Apprentissage non réussi: toutes les LEDs clignotent rapidement pendant 8 s (8 Hz).

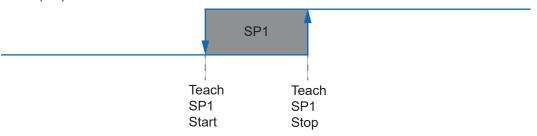
5.8.1 Décalage du point d'apprentissage

Cette fonction indique de combien les points de commutation doivent s'écarter des valeurs d'apprentissage respectives. Il est possible d'indiquer une valeur comprise entre +50% et -50% pour SSC1 et SSC2.

Name	Index	Subindex	Description
Teachpoint Offset.SSC1	99	1	Specifies the offset value for switching output 1 in[%].
Teachpoint Offset.SSC2	99	11	Specifies the offset value for switching output 2 in[%].

5.8.2 Apprentissage de la valeur unique

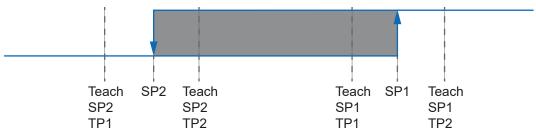
La fonction apprend la valeur détectée (+/- Teach Point Offset) comme point de commutation. Les instructions d'apprentissage permettent d'éduquer le point de commutation 1 et le point de commutation 2 (SP1 et SP2) en plaçant l'objet à la position souhaitée et en déclenchant l'instruction. Il est alors possible de sélectionner la sortie de commutation pour une procédure d'apprentissage via *Baumer Sensor Suite (BSS)* et de la démarrer directement par System Command (SC).



Name	Index	Subindex	Description
Teach Select	99	1	Selects the signal output for which the teach procedure is applied.
SC: Teach SP1	2	65	Starts the teach procedure for switching output 1.
SC: Teach SP2	2	66	Starts the teach procedure for switching output 2.
State	59	1	Indicates the status of the teach procedure.

5.8.3 Teach Two Value (seul OT300.GL)

Cette fonction est pour apprendre une plage de commutation dans laquelle la sortie correspondante commute lors de détecter un objet. Pour de grandes distances, ce point de commutation se trouve exactement au milieu de TP1 et TP2. Pour de distances courtes, le centre arithmétique est pris en compte.



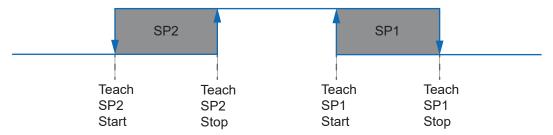
Name	Index	Subindex	Description
Teach Select	58	-	Selects the signal output for which the teach procedure is applied.
SC: Teach SP1 TP1	2	67	Starts the teach procedure for switching output 1 and sets the first teach point.
SC: Teach SP1 TP2	2	68	Starts the teach procedure for switching output 1 and sets the second teach point.
SC: Teach SP2 TP1	2	69	Starts the teach procedure for switching output 2 and sets the first teach point.
SC: Teach SP2 TP2	2	70	Starts the teach procedure for switching output 2 and sets the second teach point.
SC: Teach Apply	2	64	Calculates and applies the values learned.
SC: Teach Cancel	2	79	Cancel the teach procedure.
Flag SP1 TP1	59	2	Indicates the result of the teach procedure for SP1 TP1.
Flag SP1 TP2	59	3	Indicates the result of the teach procedure for SP1 TP2.
Flag SP2 TP1	59	4	Indicates the result of the teach procedure for SP2 TP1.
Flag SP2 TP2	59	5	Indicates the result of the teach procedure for SP2 TP2.
State	59	1	Indicates the status of the teach procedure.

5.8.4 Apprentissage dynamique

L'apprentissage dynamique permet de déterminer les valeurs définies en évaluant les valeurs mesurées minimales et maximales dans un intervalle de temps. C'est utile pour les objets mobiles et/ou de petite taille.

La séquence de commandes pour effectuer un apprentissage dynamique est la même pour tous les modes de commutation :

- Placer l'objet à la distance de commutation souhaitée
- Exécuter Dynamic Teach SP Start (System Command) pour commencer l'acquisition de données.
- Exécuter Dynamic Teach SP Stop (System Command) pour terminer l'acquisition de données.
- Exécuter Teach Apply (System Command) pour enregistrer les valeurs définies déterminées



Vous trouverez des informations détaillées sur les indications ci-dessous au chapitre *Annexe* [48].

Accès IO-Link: apprentissage dynamique

Name	Index	Subindex	Description
Teach Select	58	_	Selects the signal output for which the teach procedure is applied.
SC: Dynamic Teach SP1 Start	2	67	Starts the dynamic teach procedure for switching output 1.
SC: Dynamic Teach SP1 Stop	2	68	Stops the dynamic teach procedure for switching output 1.
SC: Dynamic Teach SP2 Start	2	69	Starts the dynamic teach procedure for switching output 2.
SC: Dynamic Teach SP2 Stop	2	70	Stops the dynamic teach procedure for switching output 2.
SC: Teach Cancel	2	79	Cancel the teach procedure.

5.9 Signal Processing

Il est possible de choisir entre différents types de mesures prédéfinies.

Paramètres	Description
Fast	Idéal pour les objets en mouvement rapide. Les capteurs sont réglés sur le temps de réaction le plus rapide. La capacité de détection est identique à celle du mode standard, mais avec une insensibilité réduite à la lumière ambiante.
Standard	Réglage par défaut offrant d'excellentes performances et la plus grande insensibilité à la lumière ambiante.
Long Range	Deux fois plus de gain par rapport au mode standard, mais avec un temps de réaction plus lent. Hystérésis réduite en raison d'un meilleur rapport signal/bruit.

Dans ce cas, le temps de réaction de la puce est réglé en conséquence pour les modes de fonctionnement. Plus le temps de réaction est rapide, moins la mesure va loin.

L'illustration suivante donne une représentation simplifiée de la chaîne de traitement des signaux. Elle commence avec la valeur mesurée dans le coin supérieur gauche et se termine soit avec une broche physique (en haut à droite), soit avec la sortie via les données de processus (en bas à droite).

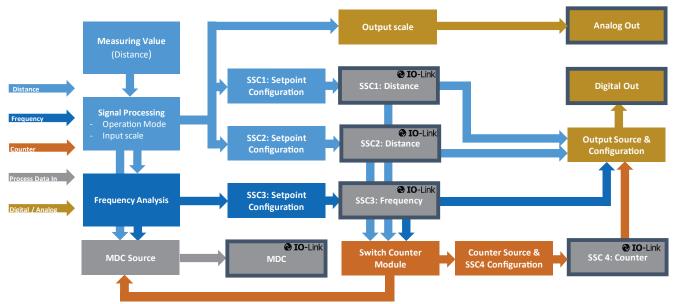


Fig. 7: Chaîne de traitement des signaux (représentation schématique)

Vous trouverez des informations détaillées sur les indications ci-dessous au chapitre Annexe *[*▶ 48].

Accès IO-Link: Signal Processing

Name	Index	Subindex	Description
Baumer Commands	1000	1	 48 = Standard Profile
			49 = Fast Profile
			50 = Long Range Profile
Active Profile	82	1	Currently active profile.
Expert			
Measurement Mode	77	1	Mode of measurement.
			• 0 = Fast
			■ 1 = Standard
			■ 6 = Long Range
Maximum pertubation time	164	2	Duration (in units of time) until a signal (as defined in the parameter .Distance) becomes vi-
			sible at the output.
Distance	164	3	Distance deviations from the current measured value which are ignored, if shorter than the period set by the parameter '.Maximum perturbation time'.
Smoothing Factor	165	2	Smoothing Factor

5.10 Réglages de la température

5.10.1 **Température**

Cette fonction permet de choisir entre les unités de température Kelvin, Celsius et Fahrenheit. Ce réglage personnalisable permet une utilisation polyvalente du capteur dans différents environnements et facilite l'intégration dans des systèmes avec différentes normes régionales ou industrielles. Les utilisateurs peuvent choisir leur échelle de température préférée afin d'obtenir des mesures précises en fonction de leurs besoins spécifiques.

Vous trouverez des informations détaillées sur les indications ci-dessous au chapitre Annexe [***** 48].

Accès IO-Link: Temperature Settings

Name	Index	Subindex	Description
Temperature	74	1	Sélectionne l'unité de température pour la fonction de diagnostic "Device Temperature". Il est possible de choisir entre les réglages suivants : Kelvin Celsius Fahrenheit

5.11 Input/Output Settings

lci, il est possible de régler la fonction de commutation et le type de commutation pour les sorties.

La fonction de commutation permet de les désactiver ou de les activer et de définir ainsi sa fonction.

Pour les **capteurs PNP**, la charge est reliée à la sortie de commutation et à GND; maintenant, GND est le point de référence. Si un changement de signal se produit au niveau du capteur, le transistor passe à l'état passant. Le courant circule de Vs+ à travers le transistor et à travers la charge vers GND, ce qui ferme le circuit.

Lorsque la sortie est inactive, la tension de commande est pratiquement appliquée à +Vs, de sorte que le transistor se bloque et que le courant ne peut plus circuler.

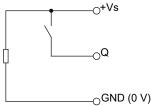


Fig. 8: Schéma de principe d'une sortie de commutation PNP

Pour les **capteurs NPN**, la charge est reliée à la sortie de commutation et à Vs+; Vs+ est le point de référence. Si un changement de signal est provoqué au niveau du capteur, le transistor passe à l'état passant, le courant circule de Vs+ à GND en passant par la charge à travers le transistor, ce qui ferme le circuit électrique.

Lorsque la sortie est inactive, la tension de commande est pratiquement appliquée à GND (0 V), de sorte que le transistor se bloque et que le courant ne peut plus circuler.

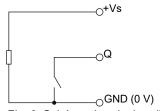


Fig. 9: Schéma de principe d'une sortie de commutation NPN

La sortie de commutation push-pull est en principe un mélange de sortie de commutation PNP et NPN. La commande s'effectue de manière à ce qu'un seul transistor devienne conducteur et que la sortie soit reliée soit au potentiel de référence GND (0 V) soit, à l'état actif, au potentiel de la tension de service +Vs. Le dispositif de commande raccordé peut contenir des résistances de charge RL disposées de manière quelconque, les potentiels de commutation s'établissent indépendamment de leur taille ou de leur câblage.

La sortie de commutation push-pull se trouve généralement dans les interfaces rapides pour la transmission de données, par exemple avec IO-Link en mode communication.

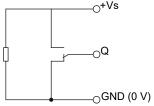


Fig. 10: Schéma de principe d'une sortie de commutation push-pull

Les paramètres suivants peuvent être réglés pour la fonction de commutation :

- Désactivé
- Push-Pull
- PNP
- NPN

Vous trouverez des informations détaillées sur les indications ci-dessous au chapitre *Annexe* [> 48].

Accès IO-Link: OUT1

Name	Index	Subindex	Description
OUT1 Circuit	164	3	Select the output circuit. Changes get active
			after a sensor reset.
			■ 1 = Push-Pull
			■ 2 = PNP
			■ 3 = NPN
OUT1 Function	165	2	Select the output function.
			■ 100 = SSC1
			• 400 = SSC4
			■ 1701 = Alarm
			■ 1702 = Quality

Accès IO-Link: OUT2

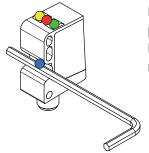
Name	Index	Subindex	Description
OUT2 Circuit	164	3	Select the output circuit. Changes get active
			after a sensor reset.
			■ 1 = Push-Pull
			■ 2 = PNP
			■ 3 = NPN
OUT2 Function	165	2	Select the output function.
			■ 100 = SSC2
			• 400 = SSC4
			■ 1701 = Alarm
			■ 1702 = Quality

Accès par apprentissage : Logique de commutation

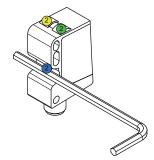


INFORMATION

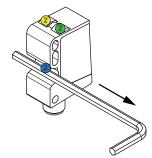
Toutes les LED s'allument pendant 1 s dès qu'un outil ferromagnétique est maintenu contre le champ d'apprentissage du capteur (l'outil a été reconnu).



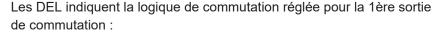
Maintenir pendant 6 s un outil ferromagnétique contre le champ d'apprentissage du capteur. Dès que le capteur détecte l'outil, toutes les LED s'allument. Après 2 secondes, les LED bleue, jaune et verte commencent à clignoter.



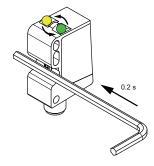
Les LED bleues, jaunes et vertes clignotent.



Retirez l'outil du champ d'apprentissage.



- La LED verte est allumée : Logique de commutation NC (normalement fermé)
- La LED jaune est allumée : Logique de commutation NO (normalement ouvert)



Touchez brièvement le champ d'apprentissage avec l'outil pour modifier la logique de commutation.

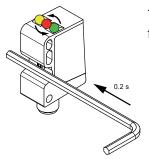
Attendez 4 secondes pour accepter le réglage.

- ou -

Maintenez l'outil pendant 2 s sur le champ d'apprentissage du capteur pour passer à la 2e sortie de commutation.

Les DEL indiquent la logique de commutation réglée pour la 2e sortie de commutation :

- Les LED verte et rouge sont allumées : Logique de commutation NC (normalement fermé)
- LED jaune et rouge allumées : logique de commutation NO (normalement ouvert)



Touchez brièvement le champ d'apprentissage avec l'outil pour modifier la logique de commutation.

Attendez 4 secondes pour accepter le réglage.

- Apprentissage réussi : les DEL s'éteignent brièvement et le capteur revient à son état de fonctionnement habituel (DEL verte allumée, autres DEL en fonction de l'état de commutation).
- Échec de l'apprentissage : toutes les DEL clignotent rapidement pendant 8 s (8 Hz).

5.12 Interface utilisateur locale

5.12.1 Local Teach Mode

Cette fonction est pour régler le mode d'apprentissage local (*qTeach*). Vous pouvez choisir entre les modes *Xpert* (réglage d'usine) et *Xpress*.

La commutation comporte selon du mode sélectionné, apprentissage 1 point ou apprentissage 2 points (teach window) (seul OT300.GL).

En cas de l'apprentissage n'a pas réussi, le LEDs clignotent à 8 Hz pendant 2 secondes. Les paramètres précédents seront restaurés. Si l'apprentissage a réussi, le détecteur va en mode d'opération.

Mode	Level 1	Level2
Xpert Static	1 Punkt Teach	2 points Teach (seul OT300.GL).
	Activer : maintenir l'outil ferromagnétique sur le champ d'apprentissage (>2 <4 sec.)	Activer : maintenir l'outil ferromagnétique sur le champ d'apprentissage (>4 <6 sec.)
	La LED verte clignote à une fréquence de 2 Hz	Appuyer sur le champ d'apprentissage pour apprendre la position SP1
	Toucher le champ d'apprentissage pour apprendre la position	Appuyer à nouveau sur le champ d'apprentissage pour apprendre la position SP2
Xpert Dynamic	Start	N/A
	Activer : maintenir l'outil ferromagnétique sur le champ d'apprentissage (>2 <4 sec.)	
	La LED verte clignote à une fréquence de 2 Hz	
	La saisie des données commence après le retrait de l'outil du champ d'apprentissage	
	Stop	
	Toucher le champ d'apprentissage	
	Durée acceptée : 2 15 sec.	
Xpress Static One Step Teach	Activer : maintenir l'outil ferromagnétique sur le champ d'apprentissage (>2 sec.)	N/A
	La LED verte clignote à une fréquence de 2 Hz	
Xpress Dynamic One	Start	N/A
Step Teach	Maintenir l'outil ferromagnétique sur le champ d'apprentissage	
	Stop	
	Retirer l'outil du champ d'apprentissage	
	Durée acceptée : 2 15 sec.	

Mode	Level 3: Output Logic	Level 4: Factory Reset
Xpert Static	Activer : maintenir l'outil ferromagnétique sur le champ d'apprentissage (>6 <8 sec.)	Activer : maintenir l'outil ferromagnétique sur le champ d'apprentissage (>8 <12 sec.)
	Les LED verte et jaune clignotent à 2 Hz	Aucune autre action n'est nécessaire.
	Pour modifier la logique,, toucher le champ d'apprentissage :	
	LED verte : Standard	
	LED jaune : Inversé	
Xpert Dynamic	Activer : maintenir l'outil ferromagnétique sur le champ d'apprentissage (>6 <8 sec.)	Activer : maintenir l'outil ferromagnétique sur le champ d'apprentissage (>8 <12 sec.)
	Les LED verte et jaune clignotent à 2 Hz	Aucune autre action n'est nécessaire.
	Pour modifier la logique,, toucher le champ d'apprentissage :	
	LED verte : Standard	
	LED jaune : Inversé	
Xpress Static One Step Teach	N/A	N/A
Xpress Dynamic One Step Teach	N/A	N/A

Vous trouverez des informations détaillées sur les indications ci-dessous au chapitre *Annexe* [48].

Accès IO-Link: Local Teach Mode

Name	Index	Subindex	Description
Local Teach Mode	100	1	Selects the teach mode if more than one is available. Teach modes:
			■ 0 = XPert static
			■ 1 = XPress static

5.12.2 *qTeach* Verrouillage

Par défaut, le *qTeach* est verrouillé 5 min après sa mise en marche afin d'éviter toute manipulation indésirable. Vous avez la possibilité de désactiver le temps de blocage ou de le régler sur 1 ... 120 min.

Vous trouverez des informations détaillées sur les indications ci-dessous au chapitre *Annexe* [> 48].

Accès IO-Link : qTeach Verrouillage

Name	Index	Subindex	Description
qTeach Time Out	80	1	■ 0 = qTeach never locks
			0xFF = qTeach always off

5.12.3 Mode LED

Vous avez la possibilité de désactiver ou d'inverser les LED des capteurs.

Comportement par défaut des LED des capteurs :

Fonction	Vert	Jaune	Rouge
Power on	s'allume	_	_
Short circuit	clignotant	_	_
Output 1 active	_	s'allume	_
Output 2 active	_	_	s'allume

Les réglages suivants sont possibles :

- On : comportement de la LED par défaut (voir tableau ci-dessus).
- Off: LED désactivée, sauf si la fonction Find Me est activée.
- Inverted : le comportement de la LED est inversé par rapport au tableau ci-dessus.

Vous trouverez des informations détaillées sur les indications ci-dessous au chapitre *Annexe* [48].

Accès IO-Link: affichage LED

Name	Index	Subindex	Description
LED Settings.Green Mode	79	2	Power on/short circuit
			Allowed values: On/Off
LED Settings.Yellow Mode	79	12	Connected to output 1 (LED on if output 1 is active) Allowed values: On/Off/Inverted
LED Settings.Red Mode	79	22	Connected to output 2 (LED on if output 2 is active)
			Allowed values: On/Off/Inverted
LED Settings.Blue Mode	79	32	Allowed values: On/Off

5.13 Valeur de la qualité

Cette fonction permet d'interroger la qualité du signal du capteur. La qualité du signal d'un capteur optique se réfère à l'intensité du signal électrique ou électronique généré par ce capteur en réponse à la lumière.



INFORMATION

Si la qualité du signal est faible, vérifiez la disposition de montage. Nettoyez le disque réflecteur sur le capteur.

Si la valeur de la qualité du signal est inférieure à la valeur seuil définie, le bit de qualité devient high. En outre, la visualisation sur l'affichage LED se fait en tant que fonction de mesure dans la zone limite (vert - rouge clignotant).



INFORMATION

Une signalisation sur l'écran LED n'a lieu que s'il n'y a pas de visualisation avec une priorité plus élevée.

Accès IO-Link: Quality Value

Name	Index	Subindex	Description
Quality Parameters			
Value	64	1	Shows the signal quality [%].
Threshold	65	1	Selects the Quality Threshold
			A signal quality value below this threshold sets the quality bit to 1.

5.14 Device Access Locks

Afin d'éviter une modification involontaire des réglages par des éléments de commande locaux sur le capteur, celui-ci peut être verrouillé via IO-Link.

Vous trouverez des informations détaillées sur les indications ci-dessous au chapitre *Annexe* [48].

Accès IO-Link: Device Access Locks

Name	Index	Subindex	Description
Local Parameterization	12	3	This lock prevents the device settings from being changed via local operating elements on the device.
			False (Unlocked)
			True (Locked)

5.15 Paramètres par défaut

Cette fonction permet de réinitialiser toutes les valeurs des capteurs et les paramètres aux réglages d'usine. Tous les paramètres d'utilisateur sont réinitialisés.

Les actions suivantes sont possibles :

Désignation	Description
Application Reset	Les paramètres de l'application spécifique à la technologie sont définis sur des valeurs par défaut. Les paramètres d'identification restent inchangés. Si activé, un téléchargement dans la mémoire de données du maître est effectué.
Restore Factory Settings	Les paramètres de l'appareil sont réinitialisés sur les réglages d'usine.
	Remarque : un téléchargement de la mémoire de données peut être effectué lors de la prochaine mise en marche et écraser les réglages d'usine.
Back-to-box	Les paramètres de l'appareil sont réinitialisés sur les réglages d'usine et la communication est bloquée jusqu'à la prochaine mise en marche.
	Remarque : Déconnectez directement l'appareil du port maître.

Aperçu des réglages d'usine

Paramètres réglables		Réglage d'usine sur capteur
MDC Configuration	Source	Distance
SSC1 Configuration	SP 1	2625 mm
	SP 2	2625 mm
	Logic	High active
	Mode	Point unique
	Hysteresis	0
	SSC1 Alignment	Right Aligned
SSC2 Configuration	SP 1	2625 mm
	SP 2	2625 mm
	Logic	High active
	Mode	Point unique
	Hysteresis	0
	SSC2 Alignment	Right Aligned
SSC4 Configuration	SP 1	10
	SP 2	50
	Logic	High active
	Mode	Désactivé
	SSC4 Source Selection	Désactivé
	SSC4 Auto Reset	Désactivé

Paramètres réglables		Réglage d'usine sur capteur
Signal Processing	Measurement Mode	Standard
	Maximum pertubation time	4 ms
	Distance	100 ms
	Smoothing Factor	5 ms
Temperature Settings	Temperature	Celsius
Local User Interface	Local Teach Mode	XPert static
	qTeach Time Out	5 min
	Green Mode	Sur
	Yellow Mode	Sur
	Blue Mode	Sur
	Red Mode	Sur
Quality Parameters	Value	3000 %
	Threshold	150 %
Device Access Locks	Local Parameterization	Faux

Vous trouverez des informations détaillées sur les indications ci-dessous au chapitre *Annexe* [> 48].

Accès IO-Link : réglages d'usine

Name	Index	Subindex	Description
System Command	2	_	129 = Application Reset
			130 = Restore Factory Settings
			■ 131 = Back-to-box

Accès par apprentissage (niveau 4) : Réglages d'usine



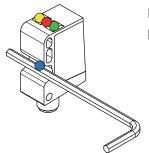
INFORMATION

Par qTeach, seules les valeurs réglables par qTeach sont réinitialisées.

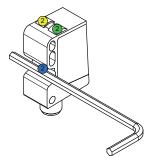


INFORMATION

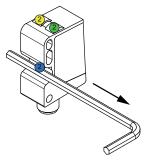
Toutes les LED s'allument pendant 1 s dès qu'un outil ferromagnétique est maintenu contre le champ d'apprentissage du capteur (l'outil a été reconnu).



Maintenir pendant 8 s un outil ferromagnétique contre le champ d'apprentissage marqué du capteur.



Les LED bleues, vertes et jaunes clignotent lentement (1 Hz).



Retirez l'outil du champ d'apprentissage.

- Apprentissage réussi : le capteur est réinitialisé aux réglages d'usine. Les LED s'éteignent brièvement et le capteur revient à son état de fonctionnement habituel (LED verte allumée, autres LED en fonction de l'état de commutation).
- Échec de l'apprentissage : toutes les DEL clignotent rapidement pendant 8 s (8 Hz).

6 Fonctions de diagnostic

6.1 Température de l'appareil

Cette fonction permet de lire les informations sur la température fournies par le capteur.

Vous trouverez des informations détaillées sur les indications ci-dessous au chapitre *Annexe* [48].

Accès IO-Link : température de l'appareil

Name	Index	Subindex	Description
Baumer Command	1000	_	Device Temperature Reset
Device Temperature. Current	208	1	Current Device Temperature
Device Temperature. Min Resetable	208	2	Resetable Min Device Temperature
Device Temperature. Max Resetable	208	3	Resetable Max Device Temperature
Device Temperature. Min Lifetime	208	4	Minimum Device Temperature (over lifetime)
Device Temperature. Max Lifetime	208	5	Maximum Device Temperature (over lifetime)
Unit Selection. Tempera- ture	74	1	Selection between temperature units: Kelvin Celsius Fahrenheit

6.2 Heures de fonctionnement

La durée de fonctionnement du capteur est enregistrée de façon permanente. Cette fonction permet de lire le nombre d'heures de fonctionnement du capteur.

Accès IO-Link : heures de fonctionnement

Name	Index	Subindex	Description		
Operation Time					
Lifetime	211	3	Operating time [h] (since production)		
Lifetime	211	3	Operating time [h] (since production)		
Lifetime	211	3	Operating time [h] (since production)		
Lifetime	211	3	Operating time [h] (since production)		

Voir aussi

Annexe [▶ 48]

6.3 État de l'appareil

Cette fonction permet d'obtenir des informations sur l'état de l'appareil.

Vous trouverez des informations détaillées sur les indications ci-dessous au chapitre *Annexe* | 48|.

Accès IO-Link : état de l'appareil

Name	Index	Subindex	Description		
Device Status	36	 Indicator for the current device condition and diagnosis state. 			
			■ 0 – Device is OK		
			1 – Maintenance required		
			2 – Out of specification		
			3 – Functional check		
			■ 4 – Failure		
Detailed Device Status	37	1	_		

6.4 Histogramme

Différentes valeurs de diagnostic et de processus sont enregistrées en continu à des fins de maintenance prédictive ou de dépannage. Ces valeurs sont enregistrées dans un histogramme. La plage des valeurs possibles est divisée en plusieurs intervalles (Bins), puis le nombre de fois où une nouvelle valeur arrive dans un Bin est compté.

Plage	-40 +125 °C
Nombre d'intervalles	16 intervalles
Taille d'un intervalle	165 °C / 16 = 10,31 °C
Plage de l'intervalle 1	-4020,69 °C
Plage de l'intervalle 2	-20,6910,37 °C
Plage de l'intervalle 16	+114,69 +120 °C

Tab. 3: Exemple basé sur la température de l'appareil

L'extraction des intervalles correspondants et des informations sur IO-Link permet de créer un histogramme pour illustrer la répartition des valeurs représentées.

Des histogrammes sont disponibles pour :

- Device Temperature, Lifetime
- Power Supply Voltage, Lifetime
- Process Value 1 : Distance, Resetable
- Process Value 2 : Frequency, Resetable

Pour la température de l'appareil et la tension d'alimentation, une valeur mesurée est enregistrée toutes les 10 secondes. Pour les valeurs de processus, chaque mesure est enregistrée.

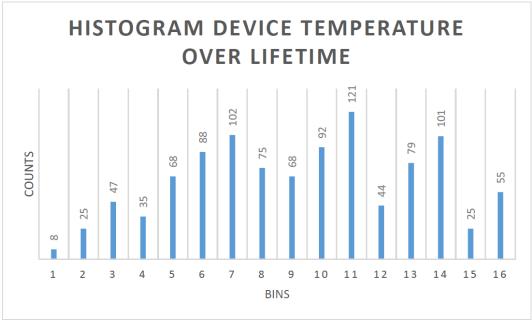


Fig. 11: Histogramme de la température de l'appareil (Durée de vie), exemple

Les valeurs de comptage de chaque intervalle sont enregistrées sous forme de valeur 32 bits.

Vous trouverez des informations détaillées sur les indications ci-dessous au chapitre *Annexe* [> 48].

Accès IO-Link: histogramme tension d'alimentation

Name	Index	Subindex	Description
Power Supply Voltage Lifetime Histogram.Mode	262	1	Standard means: Linear partition of the range into bins.
Power Supply Voltage Life- time Histogram Unit	262	2	Indicates the unit
Power Supply Voltage Lifetime Histogram RangeStart	262	3	Defines, where the range starts.
Power Supply Voltage Life- time Histogram RangeEnd	262	4	Defines, where the range ends.
Power Supply Voltage Life- time Histogram Nbr of Bins	262	5	Number of bins
Power Supply Voltage Life- time Histogram Bin116	262	11 26	Number of counts of each bin

Accès IO-Link : histogramme température de l'appareil

Name	Index	Subindex	Description
Temperature Lifetime Histogram.Mode	265	1	Standard means: Linear partition of the range into bins.
Temperature Lifetime Histogram Unit	265	2	Indicates the unit
Temperature Lifetime Histogram RangeStart	265	3	Defines, where the range starts.

Name	Index	Subindex	Description
Temperature Lifetime Histogram RangeEnd	265	4	Defines, where the range ends.
Temperature Lifetime Histogram Nbr of Bins	265	5	Number of bins
Temperature Lifetime Histogram Bin116	265	11 26	Number of counts of each bin

Accès IO-Link : histogramme distance

Name	Index	Subindex	Description		
Distance Resetable Histogram.Mode	257	1	Standard means: Linear partition of the range into bins.		
Distance Resetable Histogram. Unit	257	2	Indicates the unit		
Distance Resetable Histogram. RangeStart	257	3	Defines, where the range starts.		
Distance Resetable Histogram. RangeEnd	257	4	Defines, where the range ends.		
Distance Resetable Histogram.Nbr of Bins	257	5	Number of bins		
Distance Resetable Histogram.Bin116	257	11 26	Number of counts of each bin		

Accès IO-Link : Histogramme fréquence

Name	Index	Subindex	Description
Frequency Resetable Histogram.Mode	260	1	Standard means: Linear partition of the range into bins.
Frequency Resetable Histogram. Unit	260	2	Indicates the unit
Frequency Resetable Histogram. RangeStart	260	3	Defines, where the range starts.
Frequency Resetable Histogram. RangeEnd	260	4	Defines, where the range ends.
Frequency Resetable Histogram.Nbr of Bins	260	5	Number of bins
Frequency Resetable Histogram.Bin116	260	11 26	Number of counts of each bin

6.5 Identification

Ces fonctions permettent de lire ou écrire différentes informations pour identifier le capteur.

Vous trouverez des informations détaillées sur les indications ci-dessous au chapitre *Annexe* [> 48].

Accès IO-Link: identification

Name	Index	Subindex	Description
Vendor Name	16	_	The vendor name that is assigned to a Vendor ID.
			Default value: Baumer Electric AG
Vendor Text	17	_	Additional information about the vendor.
			Default value: www.baumer.com
Product Name	18	_	Complete product name.
Product ID	19	_	Vendor-specific product or type identification (e.g. item number or model number).
Product Text	20	_	Additional product information for the device.
Application-specific Tag	24	_	Possibility to mark a device with user- or application-specific information.
Function Tag	25	_	User specified function tag.
Location Tag	26	_	User specified location tag.
Serial Number	21	_	Unique, vendor-specific identifier of the individual device.
Firmware Revision	23	_	Unique, vendor-specific identifier of the firmware revision of the individual device.
Hardware Revision	22	_	Unique, vendor-specific identifier of the hardware revision of the individual device.

7 | Annexe Baumer

7 Annexe

7.1 IO-Link

7.1.1 PDI

subindex	bit offset	data type	allowed values			default value	acc. restr.	mod. other var.	excl. from DS	name	description
1	16	16-bit Integer	of Range (+)	Out of Range (-), 32760 = Out ge (+), 32764 = No Data, 450, 2600						Measurement Value	
3	0	Boolean								SSC1/Distance	
4	1	Boolean								SSC2/Distance	
5	2	Boolean								Quality Bit	
6	3	Boolean								Alarm Output	
7	5	Boolean								SSC4/Counter	
Octet 0											
bit offse	et	31	30	29	28	3	27		26	25	24
subinde	ex					1					
element	bit	15	14	13	12	2	11		10	9	8
Octet 1											
bit offse	et	23	22	21	20)	19		18	17	16
subinde	ex					1					
element	bit	7	6	5	4		3	3 2		1	0
Octet 2											
bit offse	et	15	14	13	12	2	11		10	9	8
subinde	ex	111111	111111	111111 1111		11	111111	1	11111	111111	111111
Octet 3											
bit offse	et	7	6	5	4		3		2	1	0
subinde	ex	111111	111111	7	1111	11	6		5	4	3

7.1.2 PDO

subindex	bit offset	data type	allowed values	default value	acc. restr.	mod. other var.	excl. from DS	name	description
1	0	Boolean						Disable Laser	
2	1	Boolean						Find Me	
Octet 0									
bit offse	t	7	6	5	4	3	2	1	0
subinde	x							2	1

7.1.3 Identification

Index	Subindex	Name	Data type	Access rights	Value range	Description
16	0	Vendor Name	String	R	ASCII	Vendor name that is assigned to a vendor ID, e. g. Baumer.
17	0	Vendor Text	String	R	ASCII	Additional information about the vendor, e. g. www.baumer.com
18	0	Product Name	String	R	ASCII	Complete product name, e. g. IFxx.DxxL.
19	0	Product ID	String	R	ASCII	Vendor-specific product or type identification, e. g. item number or model number.
20	0	Product Text	String	R	ASCII	Additional product information for the device.
21	0	Serial number	String	R	ASCII	Unique, vendor-specific identifier of the individual device.
22	0	Hardware revision	String	R	ASCII	Unique, vendor-specific identifier of the hardware revision of the individual device, e. g. 00.00.01
23	0	Firmware Revision	String	R	ASCII	Unique, vendor-specific identifier of the firmware revision of the individual device, e.g. 00.00.04
24	0	Application specific Tag	String	R/W	ASCII	Possibility to mark a device with user-or application-specific information.
25	0	Function Tag	String	R/W	ASCII	Possibility to mark a device with function-specific information.
26	0	Location Tag	String	R/W	ASCII	Possibility to mark a device with location-specific information.

7.1.4 **Paramètres**

7.1.4.1 Commande du système

Index	Subindex	Name	Data type	Access rights	Value range	Description
2	_	System Command	Uint8	W		■ 128 = Device Reset
						129 = Application Reset
						 130 = Restore Factory Settings
						■ 131 = Back-to-box
1000	_	Baumer Commands	Uint8	W		255 = Alignment Assistance

7.1.4.2 **Measurement Values**

Index	Subindex	Name	Data type	Access rights	Value range	Description
88	1	Distance	UInt16	R		Returns the measured distance.
88	11	Counter Value	UInt16	R		Returns the current counter value.

7.1.4.2.1 **SwitchCounts**

Index	Subindex	Name	Data type	Access rights	Value range	Description
1000	_	Baumer Commands - SSC1 Switch Counts Reset	Uint8	W		12 = SSC1 Switch Counts Reset
1000	_	Baumer Commands - SSC2 Switch Counts Reset	Uint8	W		13 = SSC2 Switch Counts Reset
1000	_	Baumer Commands - SSC4 Switch Counts Reset	Uint8	W		15 = SSC4 Switch Counts Reset
225	2	Switch Counts SSC1 Resetable	Uint32	R		SSC1 Resetable Switch Counts
225	12	Switch Counts SSC2 Resetable	Uint32	R		SSC2 Resetable Switch Counts

Index	Subindex	Name	Data type	Access rights	Value range	Description
225	32	Switch Counts SSC4 Resetable	Uint32	R		SSC4 Resetable Switch Counts

7.1.4.3 MDC Configuration

Index	Subindex	Name	Data type	Access rights	Value range	Description
83	1	Source	Uint8	R/W		MDC selection source.
						Distance
						Quality
						SSC1 Switch Counter
						SSC2 Switch Counter
						 SSC4 Switch Counter
MDC D	escriptor					
16512	1	Lower Value	Uint16	R/W		Shows the lower value of measurement range.
16512	2	Upper Value	Uint32	R/W		Shows the upper value of measurement range.
16512	3	Unit Code	Uint8	R		Shows the unique code for the physical unit.
16512	4	Scale	Uint16	R/W		Shows the multiplier for the measurement value - 10exp(scale).

7.1.4.4 Configuration SSCx

SSC1 Configuration

Index	Subindex	Name	Data type	Access rights	Value range	Description
Setpoi	nts					
60	1	SP1	Uint32	R/W	100 2700	Defines the setpoint 1 value for the switching signal channel.
60	2	SP2	Uint32	R/W	100 2700	Defines the setpoint 2 value for the switching signal channel.
Config		'			<u>'</u>	
61	1	Logic	Uint8	R/W		Defines the logical representation of the switching signal SSC in the process data.
						0: High active
						1: Low active
61	2	Mode	Uint8	R/W		Defines the evaluation mode for the switching signal SSC.
						0: Deactivated
						1: Single point
						2: Window
						3: Two point
61	3	Hyst	Uint32	R/W		Defines the hysteresis at the switchpoint. A higher hysteresis may help to increase stability in critical applications.
69	5	SSC1 Alignment	Uint32	R	1E-05	Set hysteresis alignment.
					0.022	1: Left Aligned
						2: Center Aligned
						3: Right Aligned
Timefi	lter		,		·	
120	2	Releasy Delay SSC1 Time	Uint32	R/W	60000 0	Sets / indicates the release delay time in milliseconds for SSC1.
121	2	Response Delay SSC1 Time	Uint32	R/W	60000 0	Sets / indicates the response delay time in milliseconds for SSC1.
122	2	Minimal Pulse Duration SSC1 Time	Uint32	R/W	60000 0	Sets / indicates the minimal pulse length in milliseconds for the respective switching signal channel (SSC).

Index	Subindex	Name	Data type	Access rights	Value range	Description
122	3	Minimal Pulse Duration	Uint8	R/W		1: Both Pulses: positive and negative pulses are prolonged
		SSC1 Mode				2: Positive Pulse: only positive pulses are prolonged
						3: Negative Pulse: only negative pulses are prolonged

SSC2 Configuration

Index	Subindex	Name	Data type	Access rights	Value range	Description
Setpoi	nts					
62	1	SP1	Uint32	R/W	100 2700	Defines the setpoint 1 value for the switching signal channel.
62	2	SP2	Uint32	R/W	100 2700	Defines the setpoint 2 value for the switching signal channel.
Config			·		·	
63	1	Logic	Uint8	R/W		Defines the logical representation of the switching signal SSC in the process data.
						0: High active
						1: Low active
63	2	Mode	Uint8	R/W		Defines the evaluation mode for the switching signal SSC.
						0: Deactivated
						1: Single point
						2: Window
						3: Two point
63	3	Hyst	Uint32	R/W		Defines the hysteresis at the switchpoint. A higher hysteresis may help to increase stability in critical applications.
69	15	SSC2 Alignment	Uint32	R	1E-05	Set hysteresis alignment.
					0.022	1: Left Aligned
						2: Center Aligned
						3: Right Aligned

Index	Subindex	Name	Data type	Access rights	Value range	Description
Timefi	lter					
120	12	Releasy Delay SSC2 Time	Uint32	R/W	60000 0	Sets / indicates the release delay time in milliseconds for SSC1.
121	12	Response Delay SSC2 Time	Uint32	R/W	60000 0	Sets / indicates the response delay time in milliseconds for SSC1.
122	12	Minimal Pulse Duration SSC2 Time	Uint32	R/W	60000 0	Sets / indicates the minimal pulse length in milliseconds for the respective switching signal channel (SSC).
122	13	Minimal Pulse Duration SSC2 Mode	Uint8	R/W		 1: Both Pulses: positive and negative pulses are prolonged 2: Positive Pulse: only positive pulses are prolonged 3: Negative Pulse: only negative pulses are prolonged

SSC4 Configuration

Index	Subindex	Name	Data type	Access rights	Value range	Description
Setpoi	nts					
16386	1	SP1	Uint32	R/W	60000 0	Defines the setpoint 1 value for the switching signal channel.
16386	2	SP2	Uint32	R/W	60000 0	Defines the setpoint 2 value for the switching signal channel.
Config		'		'		
16387	1	Logic	Uint8	R/W		Defines the logical representation of the switching signal SSC in the process data.
						0: High active
						1: Low active
16387	2	Mode	Uint8	R/W		Defines the evaluation mode for the switching signal SSC.
						0: Deactivated
						1: Single point
						2: Window
35	31	SSC4 Source Selec-	Uint8	R/W		Select the process value that is shown on the MDC channel.
		tion				0: Disabled
						1: SSC1 Switch Counter
						2: SSC2 Switch Counter

Index	Subindex	Name	Data type	Access rights	Value range	Description
85	32	SSC4 Auto Reset	Uint8	R/W		SSC4 Auto reset
						0: Disabled
						1: Enabled
Timefi	lter	·				
120	12	Releasy Delay SSC2 Time	Uint32	R/W	60000 0	Sets / indicates the release delay time in milliseconds for SSC1.
121	12	Response Delay SSC2 Time	Uint32	R/W	60000 0	Sets / indicates the response delay time in milliseconds for SSC1.
122	12	Minimal Pulse Duration SSC2 Time	Uint32	R/W	60000 0	Sets / indicates the minimal pulse length in milliseconds for the respective switching signal channel (SSC).
122	13	Minimal Pulse Duration SSC2 Mode	Uint8	R/W		 1: Both Pulses: positive and negative pulses are prolonged 2: Positive Pulse: only positive pulses are prolonged 3: Negative Pulse: only negative pulses are prolonged

7.1.4.5 Teach

Index	Subindex	Name	Data type	Access rights	Value range	Description				
Teach	each Point Offset									
99	1	Teachpoint Off- set.SSC1	UInt32	R/W	-5050	Teachpoint offset for SSC1.				
99	11	Teachpoint Off- set.SSC2	UInt32	R/W	-5050	Teachpoint offset for SSC2.				
Teach	Single Value									
58	1	Teach Select	UInt8	R/W		Selects the switching signal channel for which a teach procedure will be applied.				
						■ 1 = SSC.1				
						• 2 = SSC.2				
2	_	System Command -	UInt8	W		Determine setpoint 1 in an single teach procedure.				
		Teach SP1				■ 65 = Teach SP1				

Baume		
_	τ	D
_	2	ע
Ĭ	2	_
≍	-	₹
	7	ಗ
~	-	5

Index	Subindex	Name	Data type	Access rights	Value range	Description
2	_	System Command -	UInt8	W		Determine setpoint 2 in an single teach procedure.
		Teach SP2				■ 66 = Teach SP2
59	1	State	UInt4	R		Indicates the current state of the teach procedure.
						• 0 = Idle
						■ 1 = SP1 success
						• 2 = SP2 success
						• 3 = SP1, SP2 success
						4 = Wait for command
						■ 5 = Busy
						• 7 = Error
Teach	Two Value					
58	1	Teach Select	UInt8	R/W		Selects the switching signal channel for which a teach procedure
						will be applied.
						• 1 = SSC.1
						• 2 = SSC.2
2	_	System Command -	UInt8	W		Determine teachpoint 1 for setpoint 1.
		Teach SP1 TP1				• 67 = Teach SP1
2	_	System Command -	UInt8	W		Determine teachpoint 2 for setpoint 1.
		Teach SP1 TP2				• 68 = Teach SP2
2	_	System Command -	UInt8	W		Determine teachpoint 2 for setpoint 1.
		Teach SP2 TP1				■ 69 = Teach SP1
2	_	System Command -	UInt8	W		Determine teachpoint 2 for setpoint 2.
		Teach SP2 TP2				■ 70 = Teach SP2
2	_	System Command -	UInt8	W		Calculate and apply setpoint.
		Teach Apply				■ 64 = Teach Apply
2	_	System Command -	UInt8	W		Cancel ongoing teach procedure.
		Teach Cancel				■ 79 = Teach Cancel

Index	Subindex	Name	Data type	Access rights	Value range	Description
80	-	Single Value Teach Mode	UInt16	R/W		 0 = Light State Teach (-AUTOSET Percent) 1 = Dark State Teach (+AUTOSET Percent) 2 = Midpoint Teach (+0)
59	2	Flag SP1 TP1	Boolean	R		false = Initial or not ok
59	3	Flag SP1 TP2	Boolean	R		• true = OK
59	4	Flag SP2 TP1	Boolean	R		
59	5	Flag SP2 TP2	Boolean	R		
59	1	State	UInt4	R		Indicates the current state of the teach procedure. • 0 = Idle • 1 = SP1 success • 2 = SP2 success • 3 = SP1, SP2 success • 4 = Wait for command • 5 = Busy • 7 = Error
Teach-	-in Dynamic					
58	1	Teach Select	UInt8	R/W		Selects the switching signal channel for which a teach procedure will be applied. 1 = SSC.1 2 = SSC.2
2	_	System Command - Teach SP1 Start	UInt8	W		Start dynamic teach for setpoint 1. • 71 = Teach SP1 Start
2	_	System Command - Teach SP1 Stop	UInt8	W		Stop dynamic teach for setpoint 1. 72 = Teach SP1 Stop
2	_	System Command - Teach SP2 Start	UInt8	W		Start dynamic teach for setpoint 2. • 73 = Teach SP1 Start
2	_	System Command - Teach SP2 Stop	UInt8	W		Stop dynamic teach for setpoint 2. • 74 = Teach SP1 Stop

Index	Subindex	Name	Data type	Access rights	Value range	Description
2	_	System Command - Teach Cancel	UInt8	W		■ 79 = Teach Cancel
59	1	State	UInt4	R		Indicates the current state of the teach procedure.
						■ 0 = Idle
						■ 1 = SP1 success
						• 2 = SP2 success
						■ 3 = SP1, SP2 success
						4 = Wait for command
						■ 5 = Busy
						• 7 = Error

7.1.4.6 Signal Processing

Index	Subindex	Name	Data type	Access rights	Value range	Description
1000	1	Baumer Commands	Uint8	W		 48 = Standard Profile
						• 49 = Fast Profile
						■ 50 = Long Range Profile
82	1	Active Profile	Uint8	W		Currently active profile.
Expert						
77	1	Measurement Mode	Uint8	R/W		Mode of measurement.
						• 0 = Fast
						■ 1 = Standard
						■ 6 = Long Range
164	2	Maximum pertubation time	Uint32	R/W	065535	Duration (in units of time) until a signal (as defined in the parameter .Distance) becomes visible at the output.
164	3	Distance	Uint32	R/W	065535	Distance deviations from the current measured value which are ignored, if shorter than the period set by the parameter '.Maximum perturbation time'.
165	2	Smoothing Factor	Uint32	R/W	065535	Smoothing Factor

7.1.4.7 Réglages de la température

Index	Subindex	Name	Data type	Access rights	Value range	Description
74	1	Temperature	Uint16	R/W		Select temperature unit.
						■ 1000 = Kelvin
						■ 1001 = Celsius
						■ 1002 = Fahrenheit

7.1.4.8 Input/Output Settings

Index	Subindex	Name	Data type	Access rights	Value range	Description
78	1	OUT1 Circuit	Uint8	R/W		Select the output circuit. Changes get active after a sensor reset.
						■ 1 = Push-Pull
						■ 2 = PNP
						■ 3 = NPN
78	2	OUT1 Function	Uint16	R/W		Select the output function.
						■ 100 = SSC1
						• 400 = SSC4
						■ 1701 = Alarm
						■ 1702 = Quality
78	3	OUT2 Circuit	Uint8	R/W		Select the output circuit. Changes get active after a sensor reset.
						■ 1 = Push-Pull
						■ 2 = PNP
						■ 3 = NPN
78	4	OUT2 Function	Uint16	R		Select the output function.
						■ 200 = SSC2
						■ 400 = SSC4
						■ 1701 = Alarm
						■ 1702 = Quality

7.1.4.9 Local User Interface

Index	Subindex	Name	Data type	Access rights	Value range	Description
100	1	Local Teach Mode	Uint8	R/W		Selects the teach mode if more than one is available. Teach modes:
						0 = XPert static1 = XPress static
80	1	qTeach Time Out	Uint8	R/W		Time until qTeach is locked. If 0 qTeach never locks. If 0xFF qTeach is always off.
LED S	ettings					
79	2	Green Mode	Uint8	R/W		Switches the LED off, no change of other function. • 0 = Off • 1 = On
79	12	Yellow Mode	Uint8	R		Switches the LED off, no change of other function, or inverts the relationship between LED and pin, Inverted: Pin high, LED off, On: Pin high, LED on. • 0 = Off
						1 = On2 = Inverted
79	22	Blue Mode	Uint8	R/W		Switches the LED off, no change of other function. • 0 = Off • 1 = On
79	32	Red Mode	Uint8	R/W		Switches the LED off, no change of other function, or inverts the relationship between LED and pin, Inverted: Pin high, LED off, On: Pin high, LED on. • 0 = Off
						• 1 = On
						• 2 = Inverted

7.1.4.10 Paramètres de qualité

Index	Subindex	Name	Data type	Access rights	Value range	Description
64	1	Value	Uint16	R	099 = No measure-	Indicates the quality of the reflected signal in [%].
					ment pos- sible,	
					1003000	
65	1	Threshold	Uint16	R/W	099 = No measure- ment pos-	Sets the threshold for the quality bit which is mapped to the input process data and used for the LED weak signal indication.
					sible, 1003000	

7.1.4.11 Device Access Locks

Index	Subindex	Name	Data type	Access rights	Value range	Description
12	1	Parameter Write Access	Boolean	R/W		This lock prevents the write access to all read/write parameters of the device except for the parameter 'Device Access Locks'.
						Unlocked (False)
						Locked (True)
12	2	Data Storage	Boolean	R/W		This lock prevents the write access to the device parameters via
						the data storage mechanism.
						Unlocked (False)
						Locked (True)
12	3	Local Parameterization	Boolean	R/W		This lock prevents the device settings from being changed via lo-
						cal operating elements on the device.
						Unlocked (False)
						Locked (True)
12	4	Local User Interface	Boolean	R/W		This lock prevents the access to the device settings and display
						via a local user interface. The user interface is disabled.
						Unlocked (False)
						Locked (True)

7.1.5 Diagnosis

7.1.5.1 Device Status

Index	Subindex	Name	Data type	Access rights	Value range	Description
64	1	Device Status	UInt32	R		Indicator for the current device condition and diagnosis state.
						■ 0 = Device is OK
						1 = Maintenance required
						2 = Out of specification
						■ 4 = Failure
64	2	Detailed Device Status	Array	R		List of all currently pending events in the device.

7.1.5.2 Device Temperature

Index	Subindex	Name	Data type	Access rights	Value range	Description
1000	_	Baumer Command	Int32	W		Device Temperature Reset
208	1	Device Temperature. Current	Int32	R		Current Device Temperature
208	2	Device Temperature. Min Resetable	Int32	R		Resetable Min Device Temperature
208	3	Device Temperature. Max Resetable	Int32	R		Resetable Max Device Temperature
208	4	Device Temperature. Min Lifetime	Int32	R		Minimum Device Temperature (over lifetime)
208	5	Device Temperature. Max Lifetime	Int32	R		Maximum Device Temperature (over lifetime)
74	1	Unit Selection. Temperature	Int16	R/W		Selection between temperature units: Kelvin Celsius
						Fahrenheit

7.1.5.3 Power Supply

Index	Subindex	Name	Data type	Access rights	Value range	Description	
1000	_	Baumer Command	Int32	W		Power Supply Voltage Reset	
210	1	Power Supply. Current	Int32	R		Current Power Supply Voltage	
210	2	Power Supply. Min Resetable	Int32	R		Resetable Min Power Supply Voltage	
210	3	Power Supply. Max Resetable	Int32	R		Resetable Max Power Supply Voltage	
210	4	Power Supply. Min Lifetime	Int32	R		Minimum Power Supply Voltage (over lifetime)	
210	5	Power Supply. Max Lifetime	Int32	R		Maximum Power Supply Voltage (over lifetime)	

7.1.5.4 Operation Time

Index	Subindex	Name	Data type	Access rights	Value range	Description
1000	_	Baumer Command	Int32	W		Operation Time Reset
211	1	Operation Time. Powerup	Int32	R		Powerup Operation Time
211	2	Operation Time. Resetable	Int32	R		Resetable Operation Time
211	3	Operation Time. Life-time	Int32	R		Lifetime Operation Time
74	2	Unit Selection. Time	Int16	R/W		Selection between time units:
						Second
						Minute
						Hour

7.1.5.5 Histogram

Index	Subindex	Name	Data type	Access rights	Value range	Description		
Power	Power Supply							
262	1	Power Supply Voltage Lifetime Histo- gram.Mode	Uint8	R		Standard means: Linear partition of the range into bins.		
262	2	Power Supply Voltage Lifetime Histogram Unit	Uint16	R		Indicates the unit		
262	3	Power Supply Voltage Lifetime Histogram RangeStart	Uint32	R		Defines, where the range starts.		
262	4	Power Supply Voltage Lifetime Histogram RangeEnd	Uint32	R		Defines, where the range ends.		
262	5	Power Supply Voltage Lifetime Histogram Nbr of Bins	Uint8	R		Number of bins		
262	11 26	Power Supply Voltage Lifetime Histogram Bin116	Uint32	R		Number of counts of each bin		
Device	Temperature	•						
265	1	Temperature Lifetime Histogram.Mode	Uint8	R		Standard means: Linear partition of the range into bins.		
265	2	Temperature Lifetime Histogram Unit	Uint16	R		Indicates the unit		
265	3	Temperature Lifetime Histogram RangeStart	Uint32	R		Defines, where the range starts.		
265	4	Temperature Lifetime Histogram RangeEnd	Uint32	R		Defines, where the range ends.		
265	5	Temperature Lifetime Histogram Nbr of Bins	Uint8	R		Number of bins		

Index	Subindex	Name	Data type	Access rights	Value range	Description	
265	11 26	Temperature Lifetime Histogram Bin116	Uint32	R		Number of counts of each bin	
Distan	ce						
1000	_	Baumer Command	Int32	W		Distance Histogram Reset	
257	1	Distance Resetable Histogram.Mode	Uint8	R		Standard means: Linear partition of the range into bins.	
257	2	Distance Resetable Histogram. Unit	Uint16	R		Indicates the unit	
257	3	Distance Resetable Histogram. RangeStart	Uint32	R		Defines, where the range starts.	
257	4	Distance Resetable Histogram. RangeEnd	Uint32	R		Defines, where the range ends.	
257	5	Distance Resetable Histogram.Nbr of Bins	Uint8	R		Number of bins	
257	11 26	Distance Resetable Histogram.Bin116	Uint32	R		Number of counts of each bin	
Freque	ency				<u>'</u>		
1000	_	Baumer Command	Int32	W		Frequency Histogram Reset	
260	1	Frequency Resetable Histogram.Mode	Uint8	R		Standard means: Linear partition of the range into bins.	
260	2	Frequency Resetable Histogram. Unit	Uint16	R		Indicates the unit	
260	3	Frequency Resetable Histogram. RangeStart	Uint32	R		Defines, where the range starts.	
260	4	Frequency Resetable Histogram. RangeEnd	Uint32	R		Defines, where the range ends.	
260	5	Frequency Resetable Histogram.Nbr of Bins	Uint8	R		Number of bins	
260	11 26	Frequency Resetable Histogram.Bin116	Uint32	R		Number of counts of each bin	

7 | Annexe Baumer

7.2 qTeach®

7.2.1 Aperçu du niveau d'apprentissage

