

## Vue d'ensemble

- Codeur multitour / Version Boîtier Bus
- Détection optique
- Résolution: monotour 21 bits (défaut: 13 bits), multitour 16 bits (défaut: 16 bits)
- Résolution totale jusqu'à 31 bits
- Axe creux non traversant
- Interface: CANopen®
- Contrôle de continuité interne avec information de diagnostic par le réseau
- Résistant magnétique maximale
- Facteur de transmission réglable par compteur / dénominateur
- Dynamic PDO-mapping



*Image similaire*

## Caractéristiques techniques

Caractéristiques électriques		Caractéristiques électriques	
Alimentation	8...30 VDC	LED Diagnostic	Intégrée dans le Boîtier Bus
Protection contre l'inversion de polarité	Oui	Certificat	Certification UL/E217823
Courant de service à vide	≤100 mA (24 VDC)	<b>Caractéristiques mécaniques</b>	
Temps d'initialisation typ.	180 ms après mise tension	Taille (bride)	ø58 mm
Interface	CANopen®	Type d'axe	ø12 mm (non traversant)
Fonction	Multitour	Protection EN 60529	IP 54 (sans joint)
Profil	CANopen® CiA 301 V4.2.0	Vitesse de rotation	≤6000 t/min (+25 °C)
Node-ID	Réglable par commutateurs dans le Boîtier Bus ou interface	Accélération	≤1000 U/s <sup>2</sup>
Nombre de pas par tour	≤2097152 / 21 bits	Couple de démarrage	≤0,02 Nm (+25 °C, IP 54)
Nombre de tours	≤65536 / 16 bits	Jeu axe moteur admissible	± 0,2 mm (axial offset) ≤ 0,1 mm (radial offset) ≤ 0,1 mm (rotondité)
Précision absolue	±0,01 °	Matière	Boîtier: aluminium Bride: aluminium Boîtier Bus: zinc Axe: inox
Principe de détection	Optique	Température d'utilisation	-40...+85 °C (Voir remarques générales)
Code	Binaire	Humidité relative	95 % sans condensation
Immunité	EN 61000-6-2	Résistance	EN 60068-2-6 Vibrations ±0,75 mm - 10-58 Hz, 10 g - 58-2000 Hz EN 60068-2-27 Choc 200 g, 3 ms
Emission	EN 61000-6-3	Poids	550 g
Paramètres programmables	Nombre de pas par tour Nombre de tours Préréglage Mise à l'échelle Sens de rotation Facteur de transmission	Raccordement	Embase mâle 2xM12
Fonction de diagnostic	Défauts de paramétrage Défaut multitour Nombre d'heures de fonctionnement	Indication	Fréquence de résonance avec stator anti-rotation (11721627): 450...600 Hz

## Remarques générales

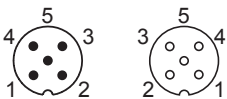
Pour une définition thermique précise, l'auto-échauffement dépend des conditions environnementales, de l'électronique et de la tension d'alimentation. Si le codeur est utilisé dans des conditions proches des valeurs maximales, la température réelle doit être mesurée sur la bride du codeur.

## Repérage du connecteur

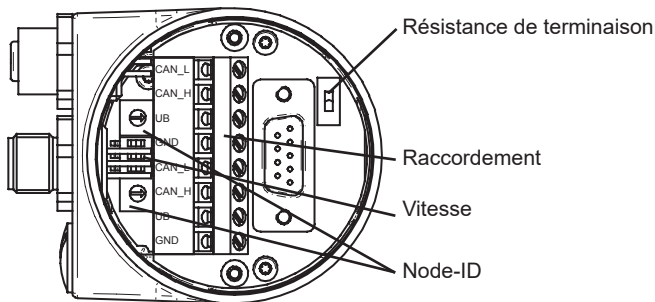
### Connecteur M12 (mâle / femelle), 5 points, codage A

Borne	Signaux	Description
1	GND	0 V alimentation codeur
2	UB	+U alimentation codeur
3	GND	0 V alimentation codeur
4	CAN_H	Signal CAN-Bus, entrée positive
5	CAN_L	Signal CAN-Bus, entrée négative

Les bornes de même fonction sont reliées entre elles dans le boîtier bus. Courant max. 1 A pour les bornes d'alimentation codeur UB et GND.



## Vue interne du Boîtier Bus

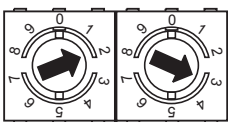


## Résistance de terminaison



ON = résistances en service  
OFF = résistances hors service  
Défaut: OFF

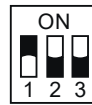
## Node-ID



Défini par commutateur rotatif (Node-ID 01 à 99). Si l'on nécessite un Node-ID plus élevé, utiliser la configuration CANopen. Le commutateur rotatif étant en position 00 permet configurer l'Node-ID et le débit en bauds par les objets CANopen 2101h (Node-ID) et 2100h (débit en bauds).

Exemple : 23  
Réglage d'usine : 00

## Vitesse de transmission



Vitesse	Position des switches			
	1	2	3	
10 kBit/s*	OFF	OFF	OFF	
20 kBit/s*	OFF	OFF	ON	
50 kBit/s	OFF	ON	OFF	
125 kBit/s	OFF	ON	ON	
250 kBit/s	ON	OFF	OFF	(défaut)
500 kBit/s	ON	OFF	ON	
800 kBit/s	ON	ON	OFF	
1 MBit/s	ON	ON	ON	

Note:

L'adresse et la vitesse se configurent par le réseau lorsque les commutateurs rotatifs sont sur 00.

\* non supporté

## Caractéristiques CANopen®

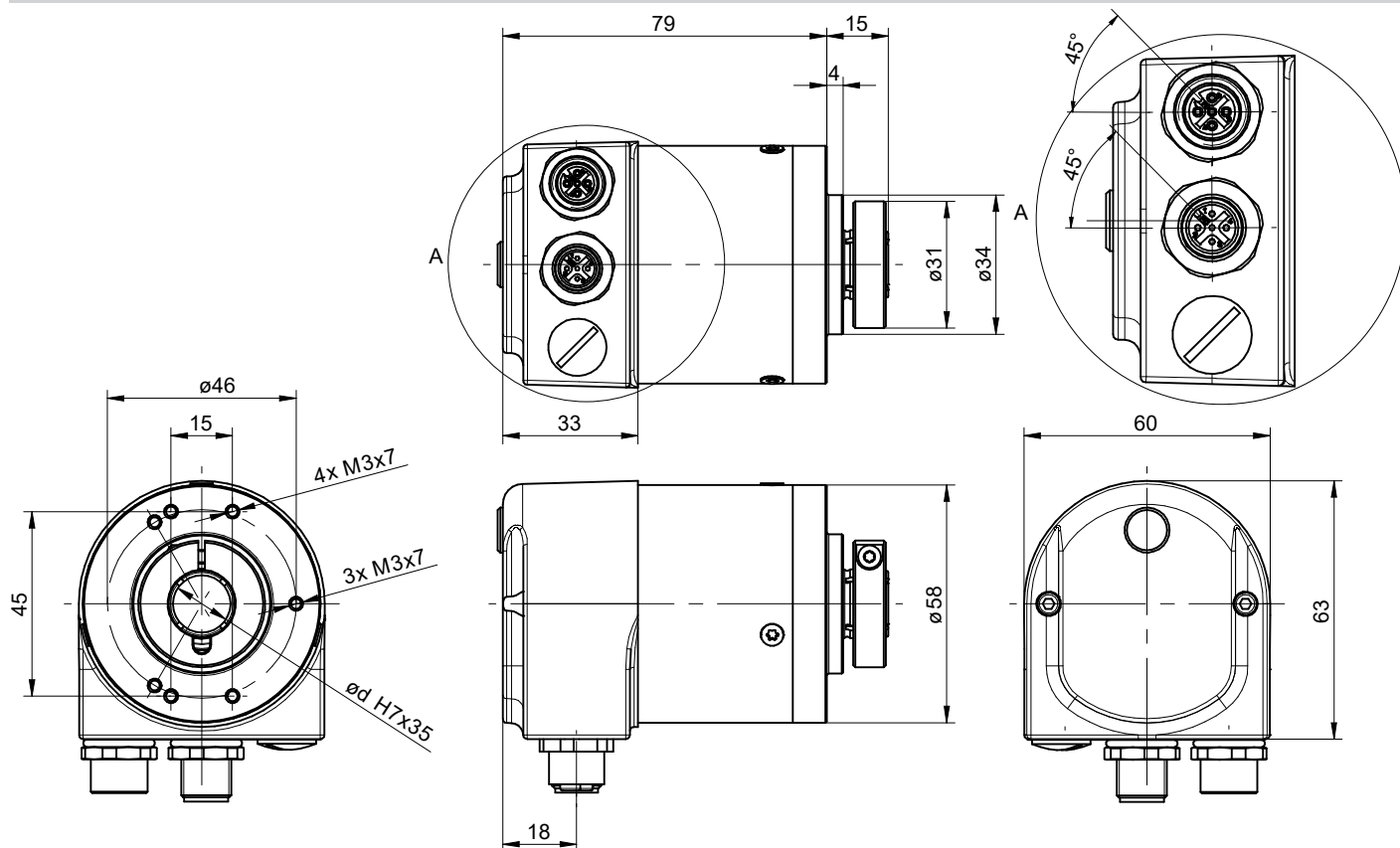
Modes de fonctionnement	Time-driven (Event-Time) Synchronously triggered (Sync)
Surveillance de l'adresse du noeud	Heartbeat Node guarding
Paramètres programmables	Mise à l'échelle Sens de rotation Fonction de transmission électronique (réglable par compteur / dénominateur) MUR (Measuring Units per Revolution) TMR (Total Measuring Range) Réglage de la vitesse Mode de fonctionnement
Diagnostic	Défaut multitour Erreur de position Niveau de batterie
Fonctions	Fonction de transmission électronique Dynamic PDO mapping Valeur Preset État de la LED

# EN580C.ML-BN12.GH3C1.21160.A

Axe creux non traversant, codeur optique multitour jusqu'à 21 bits ST / 16 bits MT

Numéro d'article: 11266959

## Dimensions



## Accessoires

### Accessoires de montage

11721627 Stator anti-rotation à 2 bras (kit de montage 207)