

EB360R.MC-C.TM8A.AC6HN.14180N

Codeur magnétique multitours, rotor magnétique avec vis filetée

Numéro d'article: 11266765

Vue d'ensemble

- Codeur absolu sans contact / CANopen®
- Résolution paramétrable jusqu'à 14 bits monotour / 18 bits multitour
- Détection magnétique précise
- Conception fiable pour l'extérieur
- Haute protection IP 69K
- Protection contre la corrosion CX (C5-M)
- Haute résistance aux chocs et vibrations
- Raccordement sortie câble avec connecteur M12, 5 points
- Information sur la vitesse mappable
- Rotor magnétique inclus dans la livraison (set calibré)



Caractéristiques techniques

Caractéristiques électriques

| | |
|--------------------------|---|
| Alimentation | 10...30 VDC |
| Courant de service typ. | 20 mA (24 VDC, sans charge) |
| Temps d'initialisation | ≤ 170 ms après mise tension |
| Interface | CANopen® |
| Fonction | Multitour |
| Profil | Profil de communication CANopen® CiA DS 301, profil LSS DSP 305, device profil DS 406 |
| Nombre de pas par tour | 16384 / 14 bits |
| Nombre de tours | 262144 / 18 bits |
| Etage de sortie | CAN-Bus, LV (3.3 V) compatible ISO 11898 |
| Précision absolue | ±0,3 ° (+20 ±15 °C) ±0,5 ° (-40...+85 °C) |
| Principe de détection | Magnétique |
| Sens d'évolution du code | CW: croissant pour une rotation en sens horaire (vue sur la bride) |
| Immunité | EN 61000-6-2 |
| Emission | EN 61000-6-4 |
| Certificat | Certification UL/E217823 CE |

Caractéristiques mécaniques

| | |
|--------------------------------|---|
| Taille (bride) | ø36 mm |
| Rotor magnétique | M8 x 8 mm, vis filetée |
| Protection EN 60529 | IP 69K (boîtier du capteur) |
| Vitesse de rotation | ≤6000 t/min |
| Distance tête-roue | 0,9 ±0,8 mm (axiale) ≤ 0,3 mm (radial) |
| Matière | Boîtier: PA10T / GF30 Gaine: PUR Rotor magnétique: aluminium, anodisé |
| Protection contre la corrosion | IEC 60068-2-52 brouilla. salins pour les conditions ambiantes CX (C5-M) selon ISO 12944-2 |
| Température d'utilisation | -40...+85 °C (Voir remarques générales) |
| Humidité relative | 95 % |
| Résistance | EN 60068-2-6 Vibrations 30 g, 10-2000 Hz EN 60068-2-27 Choc 500 g, 1 ms |
| Poids | 100 g |
| Raccordement | Raccordement sortie câble avec connecteur M12, 5 points, longueur 300 mm |

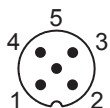
Remarques générales

Pour une définition thermique précise, l'auto-échauffement dépend des conditions environnementales, de l'électronique et de la tension d'alimentation. Si le codeur est utilisé dans des conditions proches des valeurs maximales, la température réelle doit être mesurée sur la bride du codeur.

Repérage du connecteur

Connecteur de câble M12, 5 points, mâle, codage A

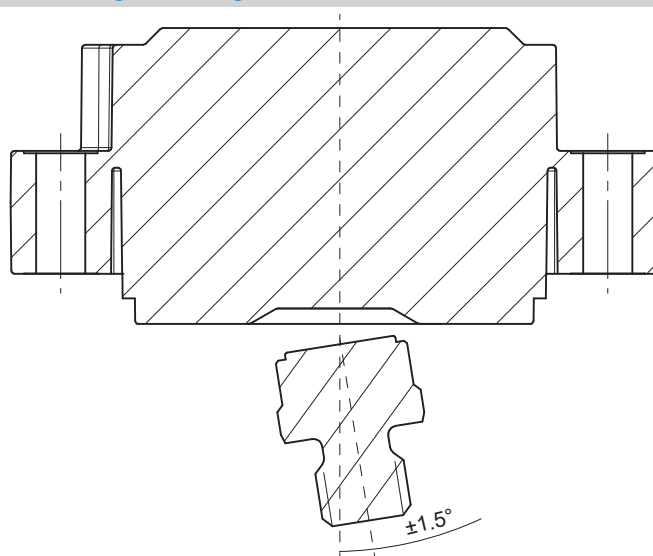
| Borne | Signaux |
|-------|---------|
| 1 | CAN_GND |
| 2 | +Vs |
| 3 | 0 V |
| 4 | CAN_H |
| 5 | CAN_L |



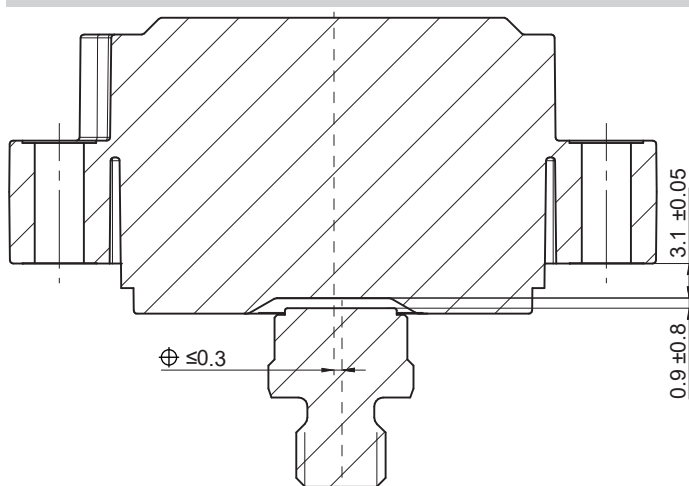
Caractéristiques CANopen®

| | |
|------------------------------------|--|
| Données de processus | Valeur de position Vitesse (mappable) Diagnostic du codeur |
| Modes de fonctionnement | Time-driven (Event-Time) Synchronously triggered (Sync) |
| Surveillance de l'adresse du noeud | Heartbeat Node guarding |
| Paramètres programmables | Mode de fonctionnement Résolution totale Mise à l'échelle Fonction de transmission électronique |
| Diagnostic | Défaut multitour Erreur de position Dépassement de la température Dépassement de la vitesse |
| Valeurs par défaut | 250 kbit/s Adresse n° 1 |

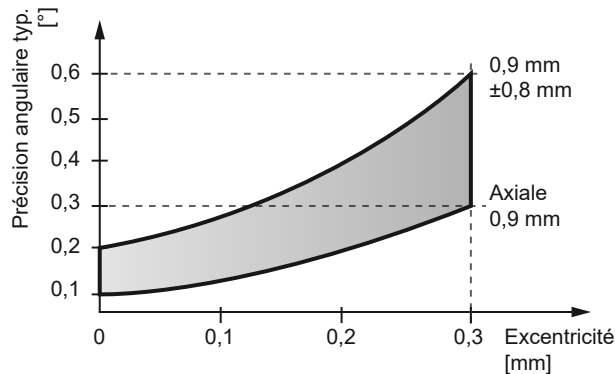
Erreur d'alignement angulaire



Distance tête-roue

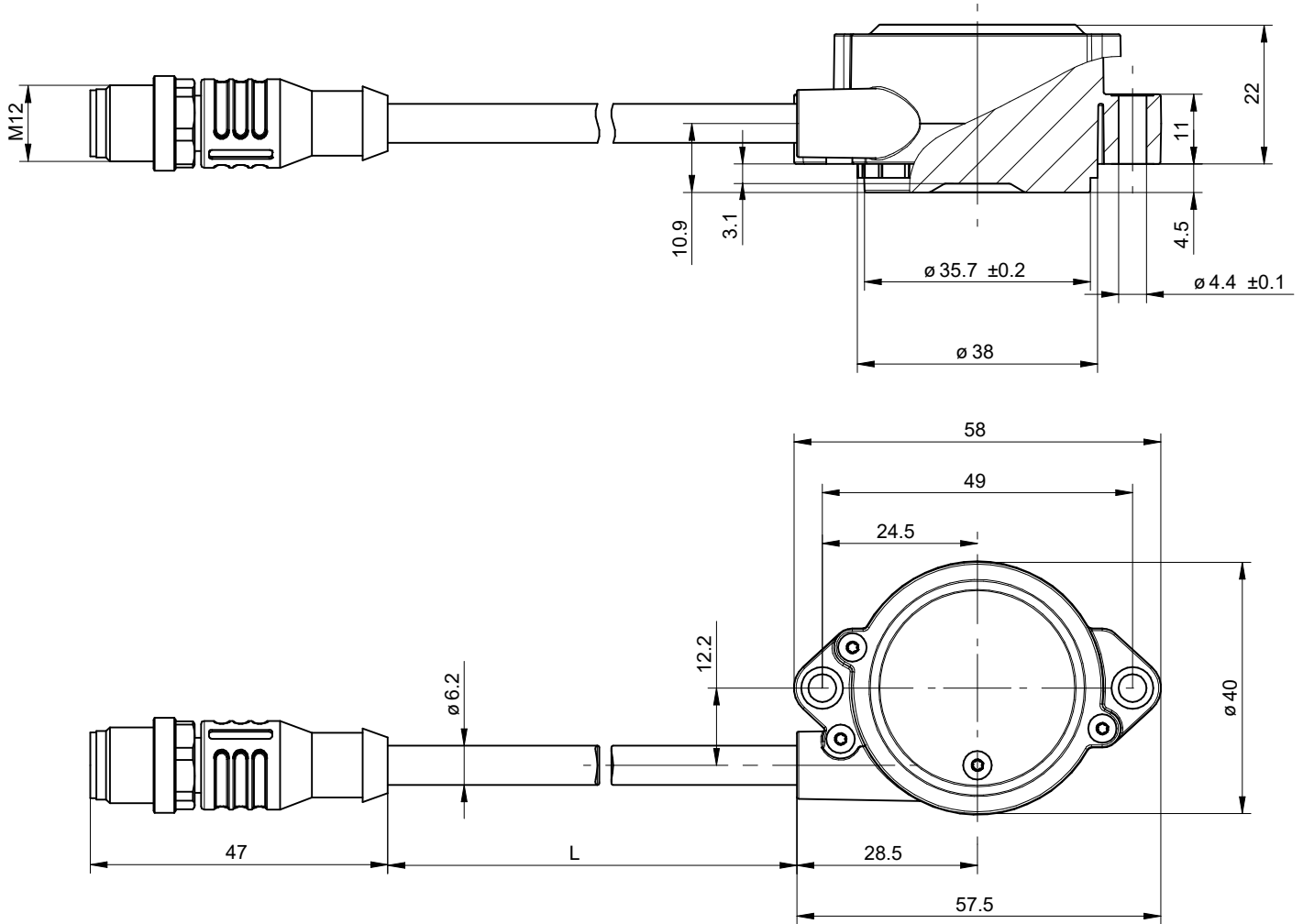


La distance de travail idéale de l'aimant par rapport au codeur est à une excentricité de 0 mm et une distance axiale de 0,9 mm. La déviation affecte la précision comme le montre le diagramme suivant.

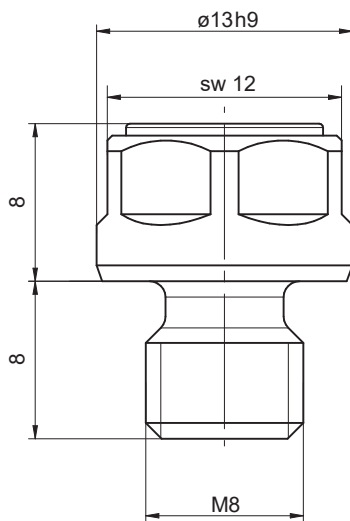


Les caractéristiques du produit et les données techniques spécifiées n'impliquent aucune garantie. Toute modification technique réservée.

Dimensions



Capteur avec raccordement sortie câble avec connecteur M12



Vis filetée M8 x 8, 13 x 8

Recommandation de montage

